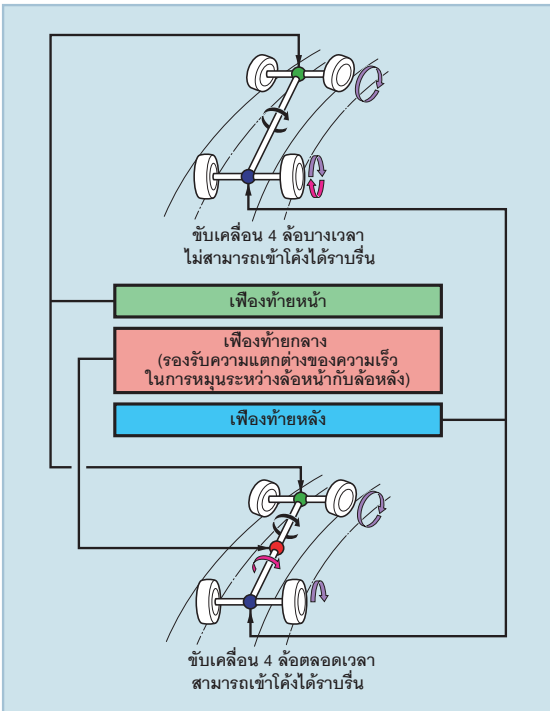


คำอธิบาย



คลิกที่รูปหลอดไฟหรือข้อความที่ขีดเส้นใต้

ขนาดเดียวกัน

ชื่อรุ่น	วางที่หมุดด้วยไซ้
รุ่นพื้นฐานคือรุ่น FF (แบบขับเคลื่อนหน้า)	ด้านหน้า
รุ่นพื้นฐานคือรุ่น FR (แบบขับเคลื่อนหลัง)	ด้านหลัง

อะไรคือ 4WD?

4WD คือคำย่อของระบบขับเคลื่อนสี่ล้อ (4-Wheel Drive) และขับเคลื่อนล้อทั้งสี่ด้วยเกียร์ส่งกำลังร่วมกับอุปกรณ์อื่น ระบบ 4WD มีสองประเภทคือ แบบขับเคลื่อนสี่ล้อตลอดเวลาและแบบขับเคลื่อนสี่ล้อบางเวลารถ 4WD อาจแบ่งออกได้เป็นตามพื้นฐานของรถ FF (เครื่องวางหน้าขับเคลื่อนล้อหน้า/Front-engine, Front-wheel-drive) และรถ FR (เครื่องวางหน้าขับเคลื่อนล้อหลัง/Front-engine, Rear-wheel-drive)นอกจากนี้ รถ 4WD ยังสามารถแบ่งได้เป็นแบบที่วิ่งบนพื้นถนน (on-road) กับแบบที่วิ่งบนทางขรุขระ (off-road)

1. การทำงานของเฟืองท้าย

รถยนต์ใช้เฟืองท้ายในการรองรับความแตกต่างของความเร็วรอบของล้อในขณะเลี้ยวรถ ในรถ 4WD ตลอดเวลาจะมีชุดเฟืองท้ายกลางเพิ่มเติมขึ้นจากชุดเฟืองท้ายหน้าและเฟืองท้ายหลัง เพื่อที่จะรองรับความแตกต่างในการหมุนระหว่างล้อหน้ากับล้อหลัง เฟืองท้ายทั้งสามชุดทำให้การขับเคลื่อนราบเรียบได้ด้วยการส่งกำลังไปยังล้อทั้งสี่เท่าๆ กันแม้ในขณะเลี้ยวรถ นี่คือข้อดีของระบบขับเคลื่อนสี่ล้อตลอดเวลา

เมื่อรถ 4WD แบบบางเวลาซึ่งไม่มีชุดเฟืองท้ายกลางมาทำหน้าที่รองรับความแตกต่างในการหมุนระหว่างล้อหน้ากับล้อหลัง หากเลี้ยวมุมแคบในขณะขับเคลื่อนสี่ล้อ อาการเบรกจับข้างเดียวจะเกิดขึ้น และทำให้ไม่สามารถเลี้ยวอย่างราบรื่น ด้วยเหตุผลนี้ สำหรับรถ 4WD แบบบางเวลา การเปลี่ยนไปมาระหว่างแบบ 2WD กับ 4WD จึงเป็นสิ่งจำเป็น

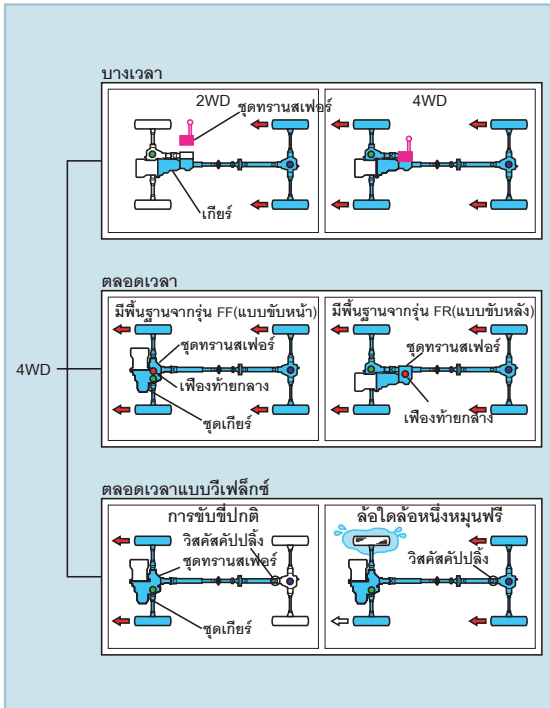
2. ยางรถยนต์และการใส่โซนนยางรถยนต์

ยางทั้งสี่เส้นที่ใส่กับรถ 4WD จะต้องเป็นแบบเดียวกันและมีขนาดเดียวกัน ถ้ายางล้อหน้าและหลังมีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางต่างกัน ชุดเฟืองท้ายกลางจะต้องทำงานตลอดเวลาแม้ว่าจะวิ่งอยู่บนทางเรียบตรงถ้า ยางล้อซ้ายและขวามีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางต่างกัน ชุดเฟืองท้ายด้านหน้าและเฟืองท้ายหลังจะต้องทำงานตลอดเวลา (ขึ้นอยู่กับว่า ยางที่มีขนาดต่างกันนั้นเป็นล้อหน้าหรือหลัง) ระบบ 4WD แบบตลอดเวลาให้สมรรถนะในการขับขี่ที่ตีบนทางขรุขระและทางหิมะ แต่ในบางกรณีก็จำเป็นต้องติดโซ่ที่ล้อในกรณีดังกล่าว มีข้อควรพิจารณาดังนี้

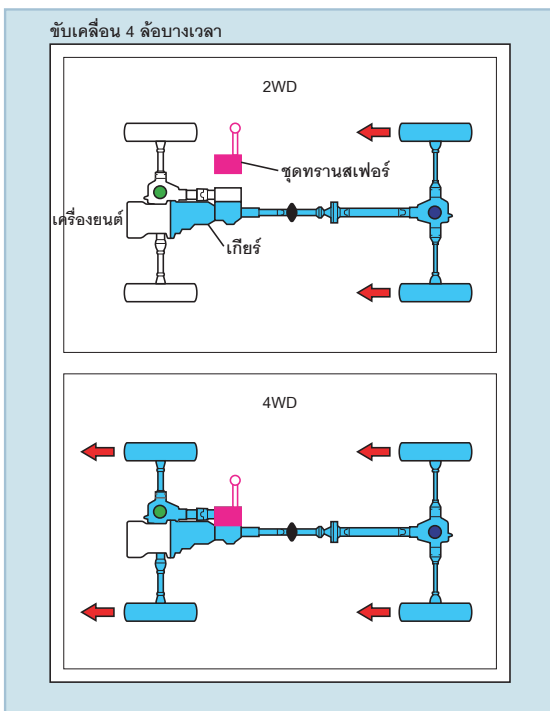
- เมื่อรถ 4WD เป็นรถแบบ FF ก็ควรติดโซ่ที่ล้อหน้า
- เมื่อรถ 4WD เป็นแบบ FR ก็ควรติดโซ่ที่ล้อหลัง

ถ้าหากติดโซ่ผิด โซ่อาจจะติดกับตัวถังทำให้เกิดความเสียหาย จึงควรระวังตลอดเวลา

(1/1)



คลิกที่รูปหลอดไฟหรือข้อความที่ขีดเส้นใต้

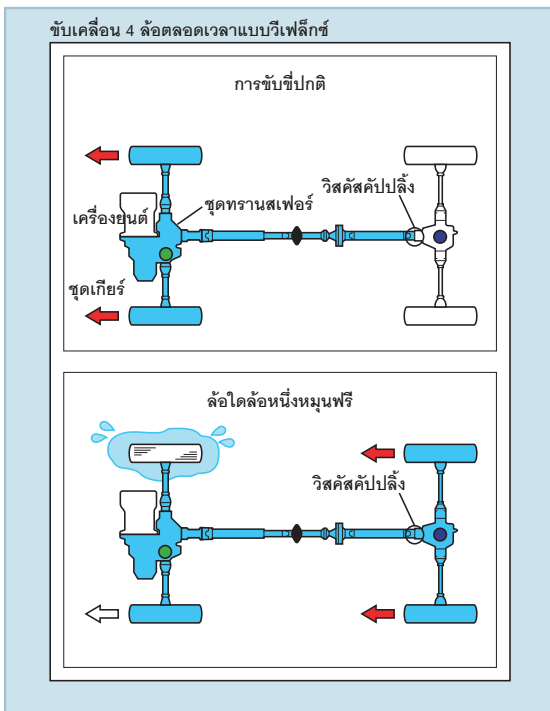
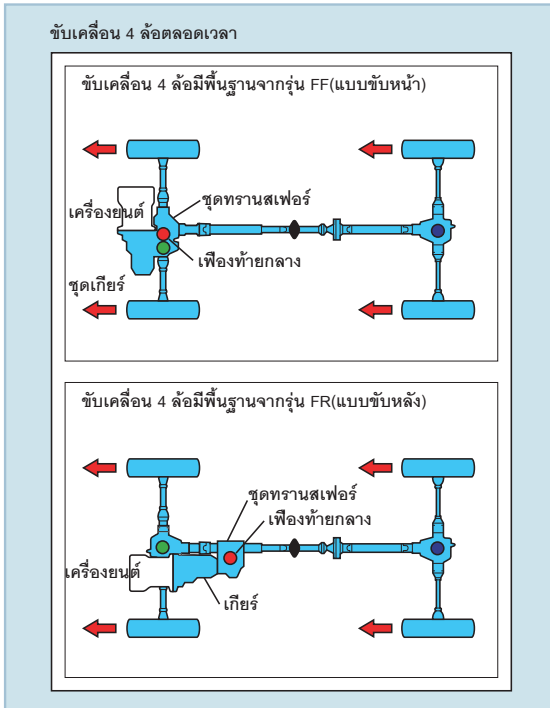


## ประเภทของระบบ 4WD

สามารถแบ่งระบบ 4WD ออกได้เป็นประเภทต่างๆ ตามความแตกต่างในการขับเคลื่อนและควบคุม

### 1. ขับเคลื่อน 4 ล้อบางเวลา

ระบบ 4WD ประเภทนี้จะให้ผู้ขับขี่สามารถเลือกเปลี่ยนเป็นระบบ 2WD หรือ 4WD ได้ตามสภาพถนนโดยใช้เกียร์ส่งกำลังโดยทั่วไป รถจะขับเคลื่อนในระบบ 2WD ส่วนระบบ 4WD จะถูกใช้เมื่อวิ่งบนทางขรุขระหรือทางที่ปกคลุมด้วยหิมะ อย่างไรก็ตาม เนื่องจากระบบ 4WD แบบบางขณะมีชุดส่งกำลังไปยังล้อหน้าและหลังที่เชื่อมต่อกันโดยตรง อาการเบรกจับข้างเดียวจึงเกิดขึ้นขณะเลี้ยวรถ ทำให้ไม่สามารถเลี้ยวได้อย่างราบรื่นด้วยเหตุผลนี้ จึงจำเป็นต้องเปลี่ยนจาก 4WD มาเป็น 2WD เมื่อวิ่งบนถนนธรรมดา



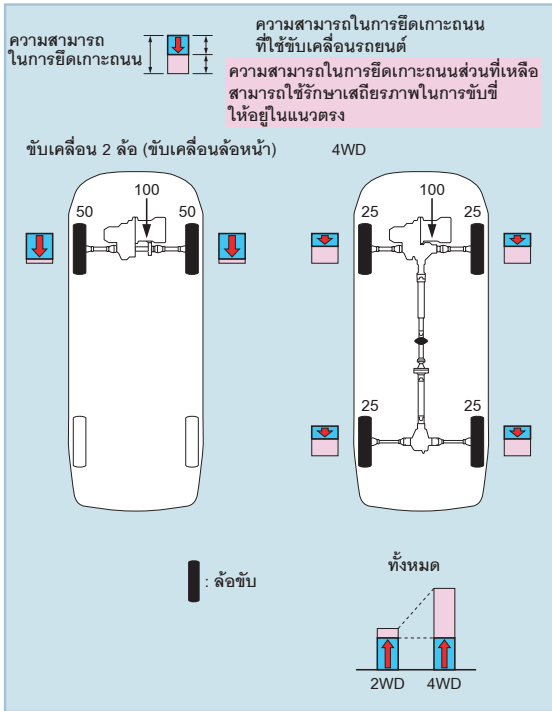
**2. ขับเคลื่อน 4 ล้อตลอดเวลา**

รถที่สามารถเล่นได้ตลอดเวลาทุกสภาพถนนและทุกสภาพการขับขี่ ตั้งแต่ถนนธรรมดาไปถึงถนนขรุขระ ไปจนถึงถนนที่มีลื่นประสิทธิภาพ ความเสียดทานต่ำ คือรถ 4WD แบบตลอดเวลา รถ 4WD ตลอดเวลาจะมีชุดเฟืองท้ายกลางติดตั้งอยู่

**3. ระบบ 4WD ตลอดเวลาแบบ V-Flex**

ระบบ 4WD ตลอดเวลาแบบ V-Flex ทำให้รถสามารถเล่นในระบบที่เหมือนกับการขับเคลื่อนสองล้อ ในระหว่างการเดินทางปกติที่แทบจะไม่มี ความแตกต่างระหว่างความเร็วรอบของล้อหน้าและหลัง เมื่อมีความแตกต่างระหว่างความเร็วรอบของล้อหน้าและหลัง เช่น เมื่อเลี้ยวรถหรือเมื่อวิ่งบนทางที่ปกคลุมด้วยหิมะ ระบบนี้จะส่งกำลังขับไปยังล้อหลัง จึงทำให้เกิดความคล่องตัวและเสถียรภาพในการขับขี่บนทุกสภาพถนนและทุกสภาพการขับขี่

(1/1)



คลิกที่รูปหลอดไฟหรือข้อความที่ขีดเส้นใต้

### ข้อดีของระบบ 4WD

รถยนต์จะต้องสามารถขับเคลื่อนสภาพถนนหลายๆ แบบ ไม่เพียงแต่ถนนขรุขระหรือถนนที่ปกคลุมด้วยหิมะ แต่รวมถึงถนนที่มีลักษณะพื้นผิวเปลี่ยนไปตามสภาพอากาศ

วิธีที่ดีที่สุดในการขับเคลื่อนทางขรุขระคือ การขับเคลื่อนรถยนต์ที่ส่งกำลังผ่านไปยังล้อทั้งสี่ในแง่นี้ รถ 4WD มีข้อดีที่เป็นจุดเด่นเหนือรถ FF, FR หรือรถ MR (เครื่องวางกลางขับเคลื่อนล้อหลัง/Mid ship-engine, Rear-wheel-drive) ซึ่งเป็นรถขับเคลื่อนสองล้อดังต่อไปนี้

#### 1. เสถียรภาพในการเลี้ยวรถ

เนื่องจากกำลังถูกส่งผ่านไปยังล้อทุกอันแทนที่จะส่งผ่านสองล้อ ภาวะที่เกิดขึ้นบนแต่ละล้อก็จะลดลงและแรงเสถียรที่ยางล้อจะถูกดึงมาใช้อย่างมีประสิทธิภาพ ทำให้เกิดเสถียรภาพในการเลี้ยวรถ

#### 2. เสถียรภาพในการขับขี่ทางตรง

ด้วยระบบ 4WD แรงยึดเกาะถนนที่ยางล้อแต่ละล้อจึงเพิ่มขึ้น ทำให้การรบกวนจากภายนอกไม่ส่งผลต่อตัวรถจึงมีเสถียรภาพในการขับขี่ทางตรง

#### 3. สมรรถนะในการออกตัวและเร่งความเร็ว

แรงยึดเกาะถนนของรถ 4WD มีค่าประมาณสองเท่าของรถ 2WD แม้ว่ารถยนต์จะมีเครื่องยนต์ที่มีกำลังสูง ล้อก็จะไม่เกิดการหมุนฟรี ในขณะที่ออกตัวหรือขณะเร่งความเร็วทำให้รถมีสมรรถนะในการออกตัวและเร่งความเร็วที่ดีมาก

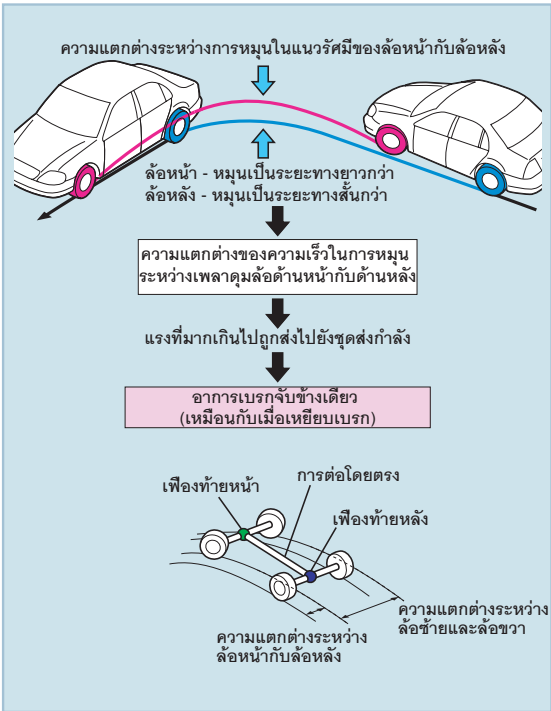
#### 4. สมรรถนะในการไต่เขา

เนื่องจากมีความสามารถในการยึดเกาะถนนที่มีมากกว่ารถ 2WD ถึงประมาณสองเท่า รถ 4WD จึงสามารถไต่เขาที่รถ 2WD ไม่สามารถขึ้นได้

#### 5. การขับเคลื่อนทางที่ปกคลุมด้วยหิมะหรือทางขรุขระ

ในรถ 4WD เนื่องจากล้อทั้งสี่เป็นตัวส่งกำลัง ดังนั้นกำลังที่ส่งไปที่ถนนจึงเป็นสองเท่าของที่รถ 2WD เมื่อขับเคลื่อนทางที่มีหิมะปกคลุมเมื่อขับเคลื่อนบนถนนที่มีสัมประสิทธิ์ความเสียดทานต่ำ รถ 4WD ก็ให้สมรรถนะในการขับเคลื่อนที่ยอดเยี่ยม

โดยเฉพาะเมื่อขับเคลื่อนทราย โคลนหรือถนนที่ขรุขระมากซึ่งต้องการกำลังมากขึ้นเนื่องจากล้อทั้งสี่เป็นตัวส่งกำลังในรถขับเคลื่อนสี่ล้อ ล้อหน้าและหลังจึงทำหน้าที่เสริมกันทำให้มีสมรรถนะในการขับเคลื่อนที่สูง

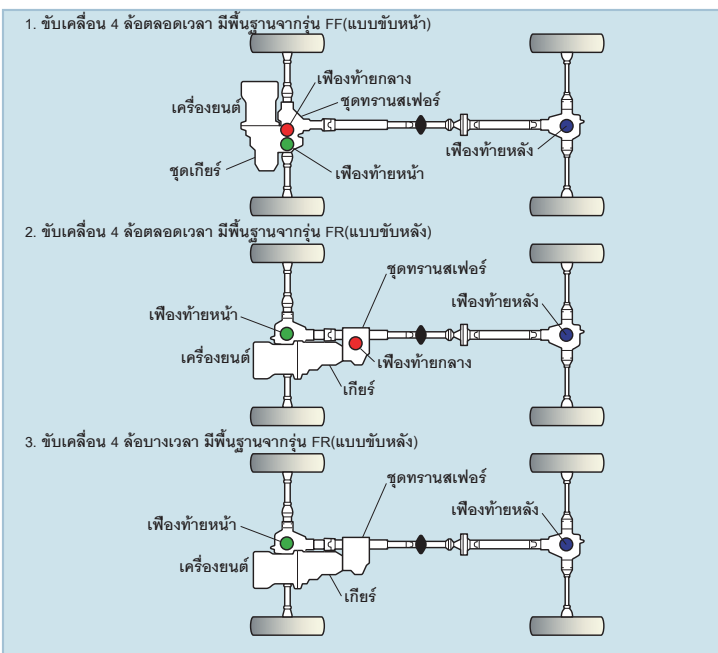


**ข้อเสียของระบบ 4WD**

- 1. อาการเบรกจับข้างเดียว**  
เมื่อเพลากลางระหว่างเพลาหน้าและเพลาหลังเชื่อมต่อกันโดยตรง ความแตกต่างกันของความเร็วรอบของเพลาหน้าและหลังจะไม่สามารถถูกดูดซับได้ ทำให้เกิดแรงส่วนเกินที่กระทำกับชุดส่งกำลังบนถนนที่มีสัมประสิทธิ์ความเสียดทานต่ำ ( $\mu$ ) ถ้าล้อหนึ่งล้อใดเกิดการลื่นไถล ความแตกต่างระหว่างความเร็วรอบของเพลาหน้าและหลังอาจไม่เกิดปัญหา แต่บนถนนที่มีสัมประสิทธิ์ความเสียดทานสูง ( $\mu$ ) เช่น ถนนที่แห้งและเรียบ จะเป็นการยากที่จะเกิดการลื่นไถล ทำให้เกิดสภาวะเหมือนกับการเบรก ซึ่งเรียกว่า "อาการเบรกจับข้างเดียว"
- 2. น้ำหนักมากขึ้น**  
ชิ้นส่วนต่างๆ มากขึ้น ทำให้น้ำหนักรถเพิ่มขึ้น
- 3. ราคาสูงขึ้น**  
ยังมีโครงสร้างที่ซับซ้อนและจำนวนชิ้นส่วนมากขึ้น ยิ่งทำให้ราคาแพงเพิ่มขึ้น
- 4. โครงสร้างที่ซับซ้อน**  
เกียร์ส่งกำลัง เพลากลาง เพืองท้าย และอื่นๆ เป็นสิ่งจำเป็นในการกระจายกำลัง ไปยังล้อหน้าและหลัง ทำให้โครงสร้างซับซ้อน
- 5. ชิ้นส่วนที่ทำให้เกิดการสั่นสะเทือนและเสียงดังก็มีมากขึ้น**  
การเพิ่มขึ้นของชิ้นส่วนที่มีการหมุน (เกียร์ส่งกำลัง เพลากลาง และอื่นๆ) ทำให้ชิ้นส่วนที่อาจเกิดการสั่นสะเทือนและเสียงดังมีเพิ่มมากขึ้น

(1/1)

**เนื้อหาโดยย่อของเพืองท้ายกลางและชุดทรานสเฟอร์**

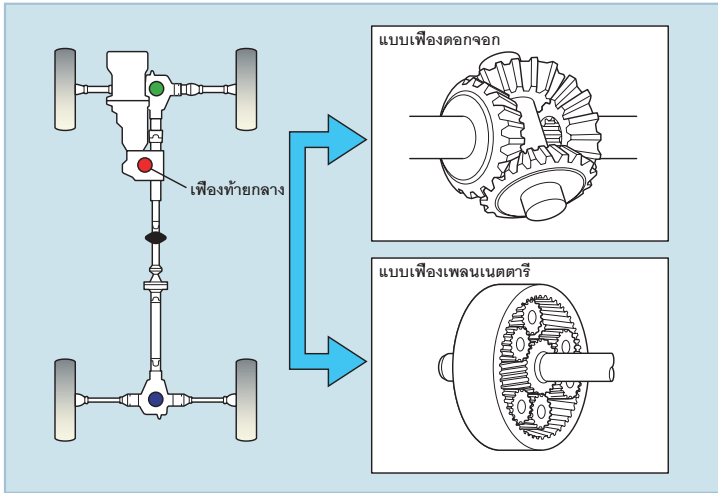


**ชนิดของเกียร์ส่งกำลัง**

สำหรับรถ 4WD เส้นทางส่งกำลังจากเครื่องยนต์ไปยังล้อรถจะแตกต่างกันโดยขึ้นอยู่กับว่าเป็นรถขับเคลื่อนสี่ล้อแบบ FF หรือ รถขับเคลื่อนสี่ล้อแบบ FR ภาพทางซ้ายมือแสดงเส้นทางส่งกำลังในแบบต่างๆ

- 1. ขับเคลื่อน 4 ล้อตลอดเวลา รุ่น FF**  
ในรถแบบนี้ กำลังจะส่งจากเกียร์ไปยังชุดเพืองท้ายกลาง และส่งไปยังเพืองท้ายหน้าและเพืองท้ายหลังชุดเพืองท้ายกลางและเพืองท้ายหน้าจะอยู่ในชุดเกียร์ทรานสเฟอร์
- 2. ขับเคลื่อน 4 ล้อตลอดเวลา รุ่น FR**  
ในรถแบบนี้ กำลังจะส่งจากเกียร์ไปยังชุดเพืองท้ายกลาง และส่งไปยังเพืองท้ายหน้าและเพืองท้ายหลัง
- 3. ขับเคลื่อน 4 ล้อบางเวลา รุ่น FR**  
ในรถแบบนี้ เมื่อไม่มีการเชื่อมต่อเกียร์ทรานสเฟอร์ กำลังจะส่งผ่านเกียร์ไปยังเพืองท้ายหลัง เมื่อเชื่อมต่อเกียร์ทรานสเฟอร์ กำลังจะส่งผ่านเกียร์ไปยังเพืองท้ายหน้าและเพืองท้ายหลัง

(1/1)



**ประเภทของเฟืองท้ายกลาง**

ชุดเฟืองท้ายกลางทำหน้าที่ดูดซับความแตกต่างระหว่างความเร็วรอบของล้อหน้าและหลังเมื่อเลียยารถเฟืองชนิดต่อไปนี้ถูกใช้ในการดูดซับความแตกต่างระหว่างความเร็วรอบ

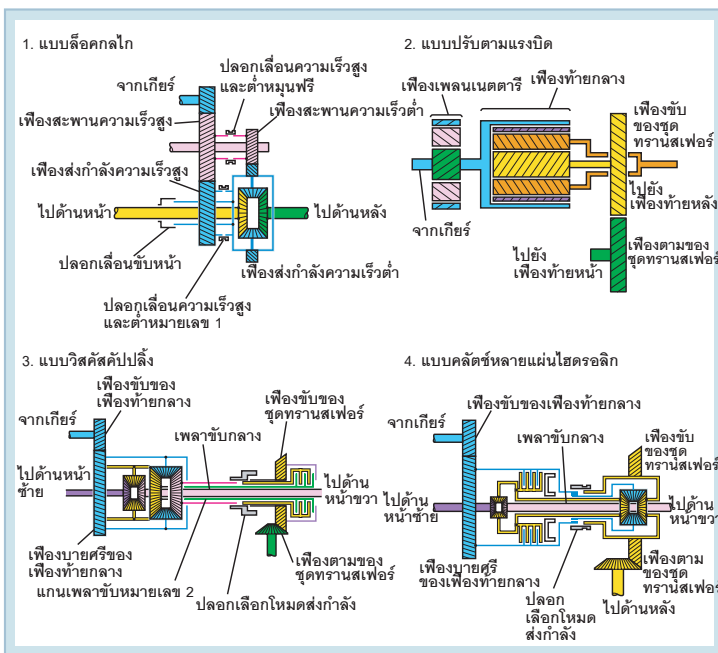
**1. แบบเฟืองดอกจอก**

ชุดเฟืองท้ายกลางแบบเฟืองดอกจอกจะส่งแรงบิดไปยังเพลาลูกหน้าและหลังในอัตราส่วน 1:1

**2. แบบเฟืองเฟลนเนตตารี**

ชุดเฟืองท้ายกลางแบบเฟืองดอกจอกจะส่งแรงบิดไปยังเพลาลูกหน้าและหลังในอัตราส่วน 1:1 แต่แบบเฟืองเฟลนเนตตารีสามารถปรับเปลี่ยนอัตราส่วนได้

(1/1)



**กลไกล็อกชุดเฟืองท้ายกลางแบบต่างๆ**

เมื่อพยายามที่จะออกจากหิมะหนาหรือออกจากหลุมโคลน มีความจำเป็นที่จะต้องจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายกลางไม่ให้ล้อหมุนฟรี

กลไกล็อกชุดเฟืองท้ายกลางมีดังนี้

**1. แบบล็อกด้วยกลไก**

การเปลี่ยนตำแหน่งระหว่าง "FREE" กับ "LOCK" ทำได้ด้วยมือ

**2. แบบปรับตามแรงบิด**

แบบนี้จะให้แรงบิดจำกัดเป็นสัดส่วนกับแรงบิดขับ และจะเปลี่ยนแปลงการกระจายแรงบิดไปยังล้อหน้าและหลังในทันทีเพื่อที่จะจำกัดการลื่นไถลของล้อหน้าและหลัง

**3. แบบวิสคัสคัปปลิง**

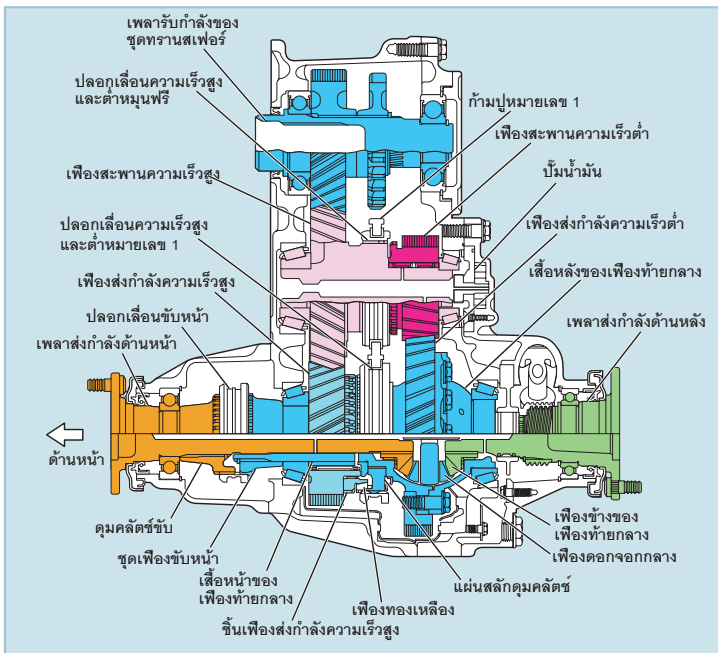
การจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายขึ้นอยู่กับความแตกต่างระหว่างความเร็วรอบของล้อหน้าและหลัง

**4. แบบคลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก**

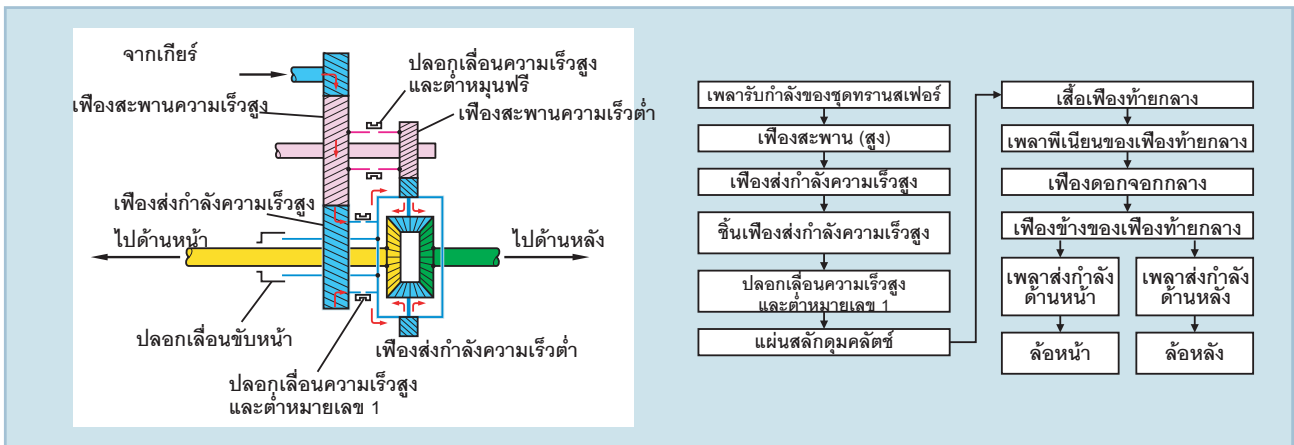
ชุดเฟืองท้ายถูกจำกัดโดยแรงดันไฮดรอลิกส่งไปยังแผ่นคลัตช์หลายแผ่น

(1/1)

**ชุดทรานสเฟอ์ HF2A แบบล็อกคลไก**

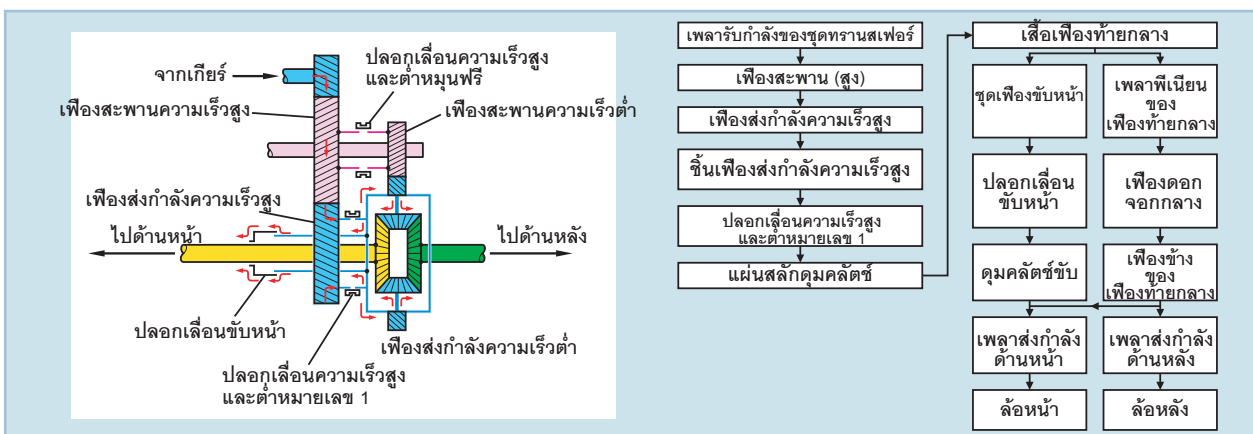


คลิกที่รูปหลอดไฟหรือข้อความที่ขีดเส้นใต้  
**โหมดความเร็วสูงขณะชุดเฟืองท้ายกลางฟรี**



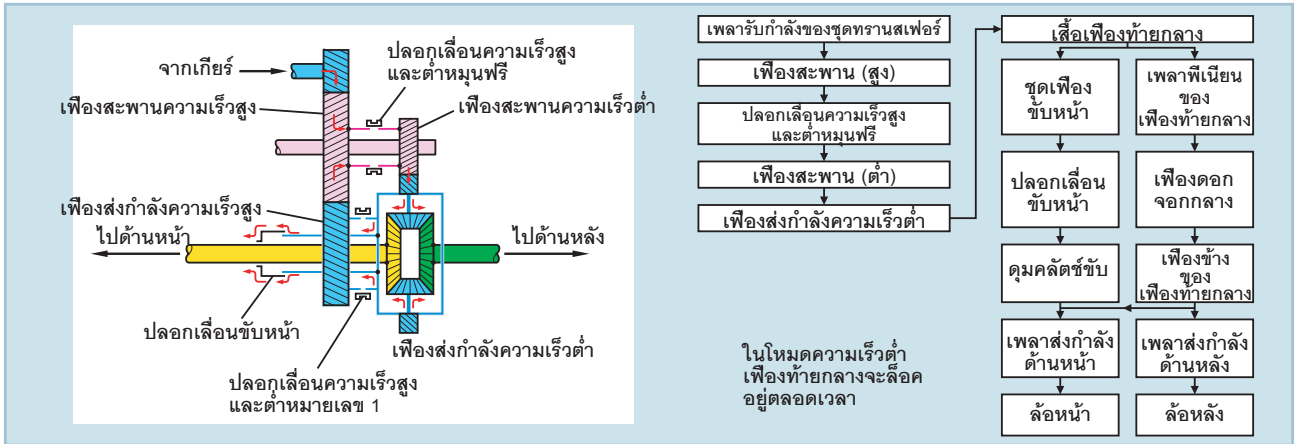
(1/1)

**โหมดความเร็วสูงขณะชุดเฟืองท้ายกลางล็อก**

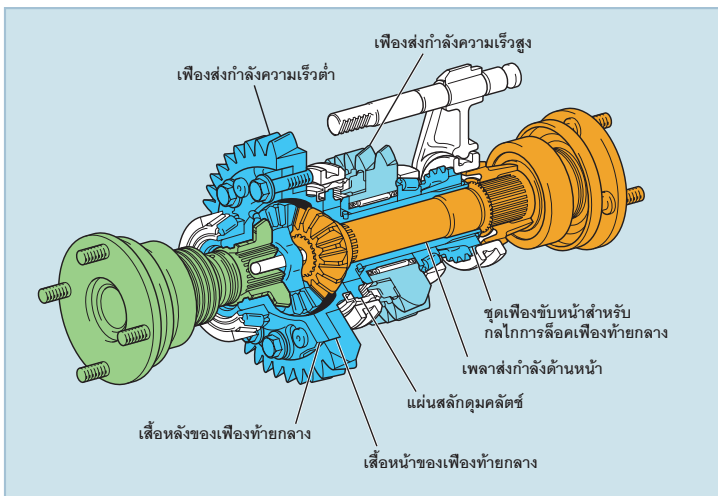


(1/1)

**โหมดความเร็วต่ำ**



(1/1)



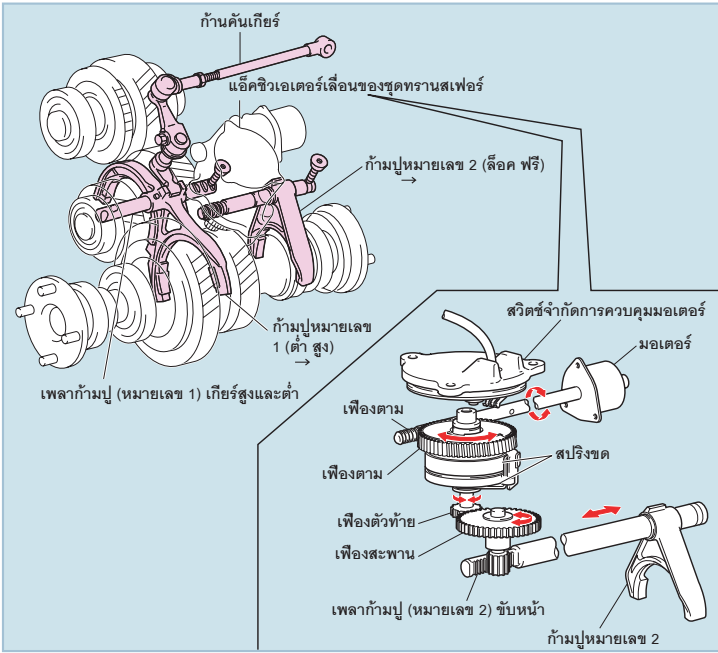
**3. เฟืองท้ายกลาง**

เฟืองของชุดเฟืองท้ายกลางเป็นแบบเฟืองดอกจอก และกลไกจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายกลางจะเป็นแบบล็อกด้วยกลไกชุดเฟืองท้ายกลางประกอบด้วยเฟืองดอกจอกสองเฟือง

ในการขับขี่ทางตรง เมื่อไม่มีความแตกต่างของความเร็วระหว่างล้อหน้าและหลัง เฟืองดอกจอกของชุดเฟืองท้ายกลางจะไม่หมุนเมื่อเกิดความเร็วที่ต่างกันระหว่างล้อหน้าและหลังในขณะที่เลี้ยวรถหรืออื่นๆ เฟืองดอกจอกของชุดเฟืองท้ายกลางจะหมุนเพื่อรองรับความแตกต่างของความเร็ว

(2/3)



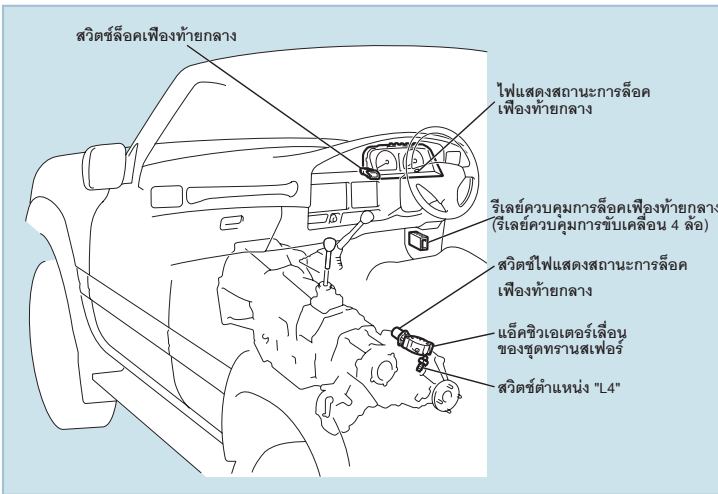


**4. ระบบเลื่อนก้ามปู**

ระบบเลื่อนก้ามปูที่ใช้เฟลาเก้ามปูเพื่อเปลี่ยนเกียร์ระหว่างตำแหน่ง "L4" กับตำแหน่ง "H4" และเพื่อล๊อคชุดเฟืองท้ายกลางจะถูกนำมาใช้การเปลี่ยนเกียร์ระหว่างความเร็วต่ำกับความเร็วสูงทำได้โดยคันเกียร์ของเกียร์ทรานสเฟอ์ ขณะที่การล๊อคชุดเฟืองท้ายกลางทำได้โดยใช้แอ็คชิวเอเตอร์ของเกียร์ทรานสเฟอ์ที่ขับเคลื่อนด้วยมอเตอร์ไฟฟ้า

- (1) แอ็คชิวเอเตอร์ของชุดส่งกำลังขับเคลื่อนและเปลี่ยนโหมดการขับเคลื่อน ("Free" หรือ "Locked") ตามสัญญาณจากรีเลย์ควบคุมการขับเคลื่อนสี่ล้อ
  - <1> สวิตซ์จำกัดการควบคุมมอเตอร์เมื่อหน้าสัมผัสเลื่อนไปได้สปริงสัมผัสขณะที่หมุนตามเฟืองตาม จะเกิดการเชื่อมต่อวงจรไฟฟ้าระหว่างหน้าสัมผัสกับสปริง ทำให้มอเตอร์หยุดหมุน ณ ตำแหน่งที่เหมาะสมตลอดเวลา
  - <2> สปริงชดถ้ามีแรงต้านการทำงานของเฟลาเก้ามปูขับเคลื่อนล๊อคหน้าสูง แรงหมุนบางส่วนจากมอเตอร์จะถูกสะสมอยู่ในสปริงนี้หลังจากนั้น เมื่อแรงต้านการทำงานลดลง แรงจากสปริงจะทำให้เฟลาเก้ามปูขับเคลื่อนล๊อคหน้าเลื่อนไป

(3/3)



**ระบบล๊อคชุดเฟืองท้ายกลาง**

**1. ทิวไป**

ระบบล๊อคชุดเฟืองท้ายกลางจะล๊อคชุดเฟืองท้ายกลาง ทำให้กำลังส่งผ่านไปยังเฟืองท้ายหน้าและเฟืองท้ายหลังเท่าๆกัน เมื่อล๊อคหนึ่งล๊อคติด อีกสามล๊อคจะยังหมุนไปได้ ดังนั้น การล๊อคชุดเฟืองท้ายกลางจะกระจายกำลังเท่าๆ กันไปยังล๊อคทั้งสี่ ทำให้สามารถออกจากหล่มได้

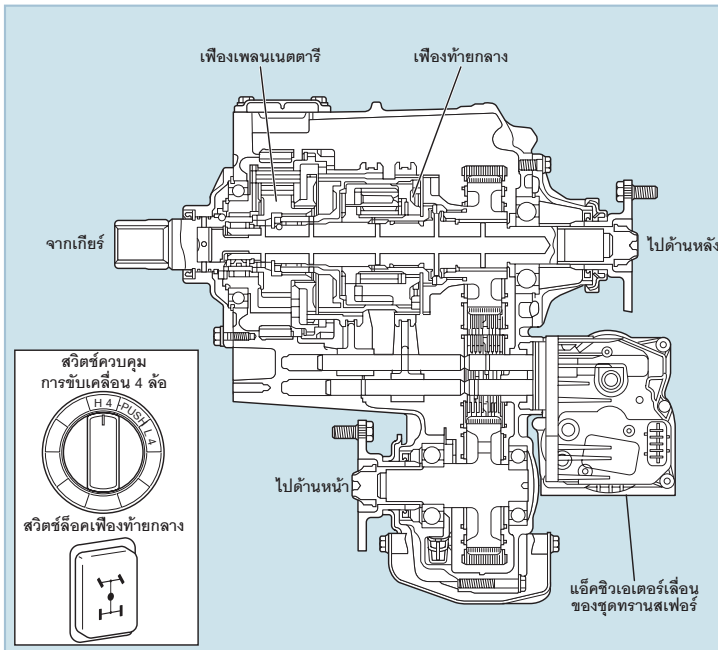
**2. ส่วนประกอบ**

- ระบบนี้ประกอบด้วยชิ้นส่วนต่างๆ ดังนี้
  - (1) ไฟแสดงสถานะการล๊อคเฟืองท้ายกลางแสดงสถานะ (ฟรีหรือล๊อค) ของชุดเฟืองท้ายกลางให้คนขับได้เห็น
  - (2) สวิตซ์ล๊อคเฟืองท้ายกลางเปลี่ยนโหมดของชุดเฟืองท้ายกลางระหว่าง "Lock" กับ "Free"
  - (3) สวิตซ์ไฟแสดงสถานะการล๊อคเฟืองท้ายกลางตรวจสอบว่าชุดเฟืองท้ายกลางล๊อคหรือไม่
  - (4) สวิตซ์ตำแหน่ง "L4" ตรวจสอบตำแหน่งคันเลื่อนของชุดส่งกำลัง ("H" หรือ "L")
  - (5) รีเลย์ควบคุมการล๊อคชุดเฟืองท้ายกลางล๊อคหรือปลดล๊อคชุดเฟืองท้ายกลางโดยขึ้นอยู่กับสัญญาณจากเซ็นเซอร์หลายตัว
  - (6) แอ็คชิวเอเตอร์เลื่อนของชุดส่งกำลัง

(1/2)

คุณสมบัติต่างๆ ของกลไกเปลี่ยนช่วงการขับเคลื่อน				
	สวิตช์หรือคันเลื่อนของชุดทรานสเฟอ์	สวิตช์ล็อกเฟืองท้าย	ไฟแสดงสถานะการล็อกเฟืองท้าย	คุณสมบัติต่างๆ ของการใช้งานในแต่ละช่วง
ช่วง "H" ขับเคลื่อน 4 ล้อ ตลอดเวลา			OFF DIFF LOCK	ใช้ระหว่างการขับเคลื่อนปกติ
ช่วง "H" ขับเคลื่อน 4 ล้อที่มีการล็อกเฟืองท้ายกลาง			ON 	ใช้เมื่อขับเคลื่อนบนพื้นทรายหรือบนถนนขรุขระ ฯลฯ
ช่วง "L" ขับเคลื่อน 4 ล้อที่มีการล็อกเฟืองท้ายกลาง		ในโหมดความเร็วต่ำเฟืองท้ายกลางจะล็อกอยู่ตลอดเวลา 		ใช้เมื่อต้องการกำลังสูงเฉพาะที่ล้อขับเคลื่อน เช่น การขับเคลื่อนบนถนนขรุขระ

**ชุดทรานสเฟอ์ VF4BM แบบปรับตามแรงบิด**



**1. คุณสมบัติต่างๆ ของกลไกเปลี่ยนช่วงการขับเคลื่อน**

ตารางทางซ้ายมือแสดงสถานะใช้งานแต่ละตำแหน่งของคันเกียร์ชุดส่งกำลังและสวิตช์ล็อกชุดเฟืองท้ายกลาง

**ข้อแนะนำ:**

- เมื่อคันเกียร์ของชุดส่งกำลังอยู่ที่ตำแหน่ง "L" สวิตช์ตำแหน่ง L4 เปิด รีเลย์ควบคุมการล็อกชุดเฟืองท้ายกลางจะทำงาน ไม่ว่าสวิตช์ล็อกชุดเฟืองท้ายกลางจะเปิดอยู่หรือปิด และตัวมอเตอร์จะหมุนทำให้ชุดเฟืองท้ายกลางถูกล็อก

(2/2)

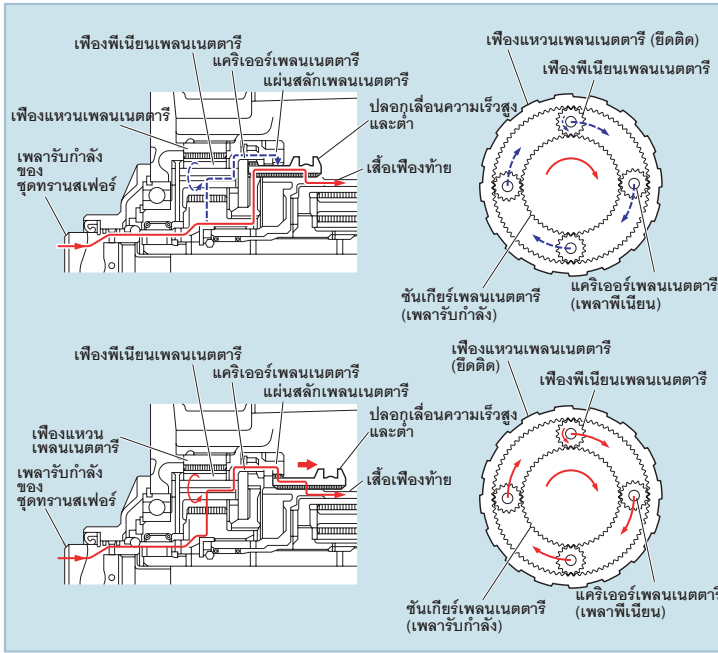
**ชุดเฟืองท้ายกลางและเกียร์ส่งกำลัง**

**1. ชุดทรานสเฟอ์**

ชุดทรานสเฟอ์เป็นแบบสองความเร็ว (ต่ำ-สูง) เกียร์ส่งกำลังมีขนาดกระตัดรัดและน้ำหนักเบา คุณสมบัติของมันเป็นการตัดแปลงจากชุดเฟืองท้ายกลางแบบปรับตามแรงบิดด้วยแบบล็อกด้วยกลไกในเกียร์ส่งกำลังแบบนี้ เฟืองเพลาเนตตารีจะถูกนำมาใช้ในกลไกการลดและโซ่แบบเรียบถูกนำมาใช้เพื่อลดเสียงดังในการขับเคลื่อนล้อหน้า วิธีการเปลี่ยนโหมดของเกียร์ส่งกำลังแบบนี้ จะเกี่ยวข้องกับการทำงานของสวิตช์ควบคุมระบบขับเคลื่อนสี่ล้อ ซึ่งจะสั่งการทำงานของมอเตอร์ 2 ตัวที่เปลี่ยนเกียร์ดังนั้น จึงเลิกใช้คันเกียร์ของเกียร์ส่งกำลังและทำให้การทำงานง่ายขึ้น

- (1) แอกซ์ชวเเตอร์เลื่อนของชุดทรานสเฟอ์ แอกซ์ชวเเตอร์เปลี่ยนเกียร์ของชุดทรานสเฟอ์ ซึ่งมีสวิตช์ควบคุมมอเตอร์เปลี่ยนเกียร์ "H"- "L", มอเตอร์ล็อกชุดเฟืองท้ายกลาง, สวิตช์ควบคุมมอเตอร์เปลี่ยนเกียร์ "H"- "L", สวิตช์จำกัดควบคุมมอเตอร์ชุดเฟืองท้ายกลาง และสวิตช์ตรวจจับการล็อกชุดเฟืองท้ายกลาง จะไม่สามารถถอดได้

(1/3)



**2. การส่งผ่านกำลัง**

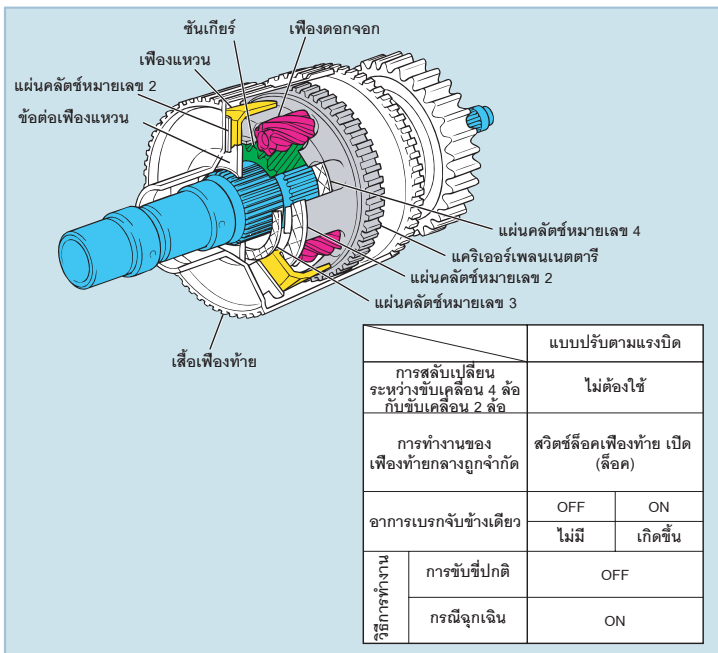
**(1) ตำแหน่ง "H"**

ร่องฟันทางด้านหลังของเพลารับกำลังจะขบกับฟันของเฟืองภายในของปลอกเลื่อนความเร็วสูงและต่ำ ปลอกเลื่อนความเร็วสูงและต่ำก็จะขบกับเฟืองท้าย ดังนั้น การหมุนของเพลารับกำลังจะถูกส่งผ่านไปยังปลอกเลื่อนความเร็วสูงและต่ำและเฟืองท้าย

**(2) ตำแหน่ง "L"**

ฟันเฟืองภายนอกปลอกเลื่อนความเร็วสูงและต่ำจะขบกับส่วนร่องฟันของเฟืองเพลาเนตตารี โดยที่เฟืองแหวนของเฟืองเพลาเนตตารี อยู่ที่ ดังนั้น การหมุนของเพลารับกำลังจะถูกส่งในรูปแบบที่ลดลงไปยังชั้นเกียร์เพลาเนตตารี เฟืองพีเนียนเพลาเนตตารี เฟลาเฟืองพีเนียนเพลาเนตตารี แครีเออร์เพลาเนตตารี แผ่นสลักเพลาเนตตารี ปลอกเลื่อนความเร็วสูงและต่ำ ดุมคลัตช์ความเร็วสูงและต่ำ และเฟืองท้าย

(2/3)

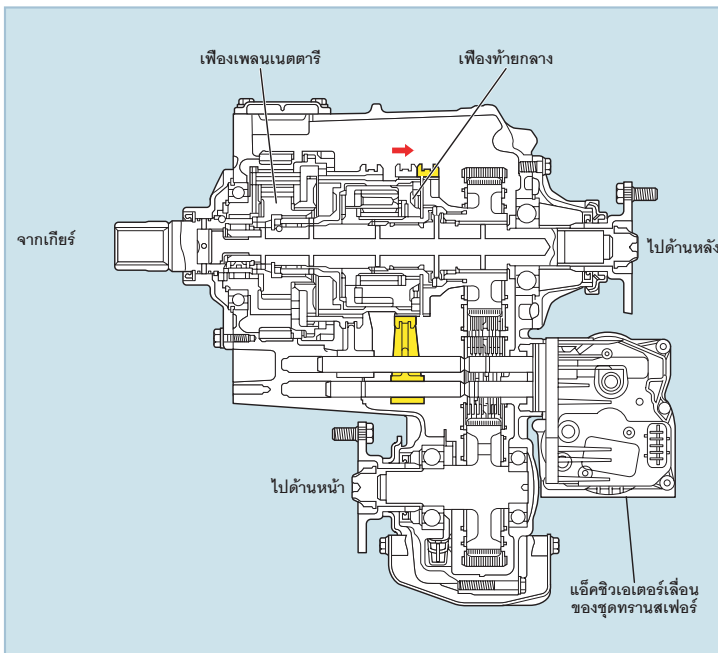
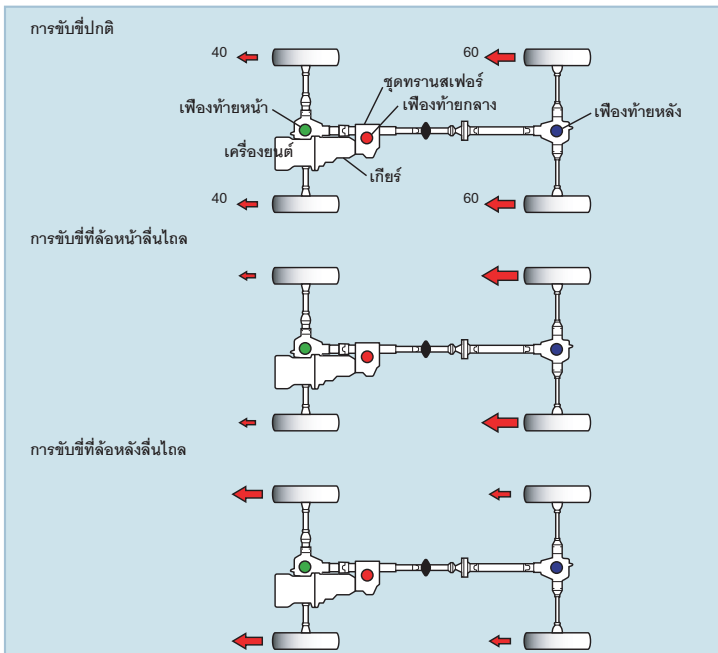


**3. เฟืองท้ายกลาง**

**(1) โครงสร้าง**

ชุดเฟืองท้ายกลางแบบตรวจจับแรงบิดที่มีกลไกล็อก ประกอบด้วยเฟืองท้าย ข้อต่อ เฟืองแหวน เฟืองพีเนียน 8 อัน เฟืองกลางและแครีเออร์

คลิกที่รูปหลอดไฟหรือข้อความที่ขีดเส้นใต้



(2) หลักการทำงาน

1. การขับเคลื่อนปกติ (ความเร็วรอบของล้อหน้า = ความเร็วรอบของล้อหลัง)  
แรงขับที่ถูกส่งมาจากเฟืองเฟืองท้ายถูกส่งผ่านจากล้อหน้า:40, ล้อหลัง: 60.

เมื่อมีความแตกต่างของความเร็วรอบระหว่างล้อหน้ากับล้อหลัง การกระจายแรงบิดของแรงขับ (แรงบิด) ที่ถูกส่งมาจากเฟืองเฟืองท้ายจะเปลี่ยนแปลงโดยทันที ด้วยการทำงานของเฟืองพีเนียนและแผ่นคลัตช์ก่อนที่แรงบิดจะถูกส่งผ่านไป

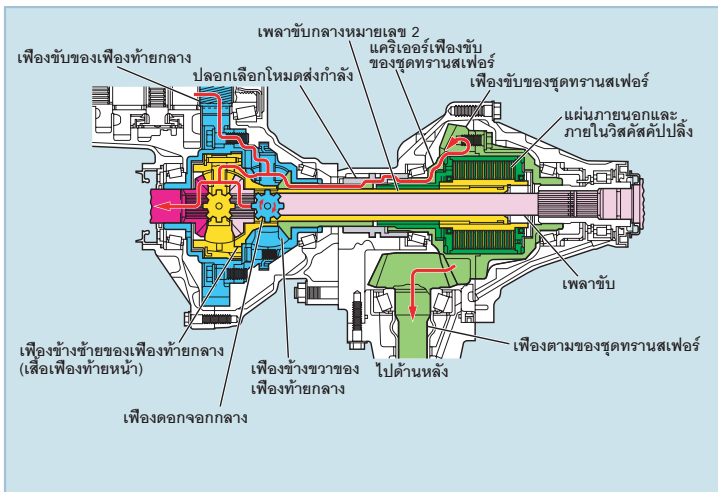
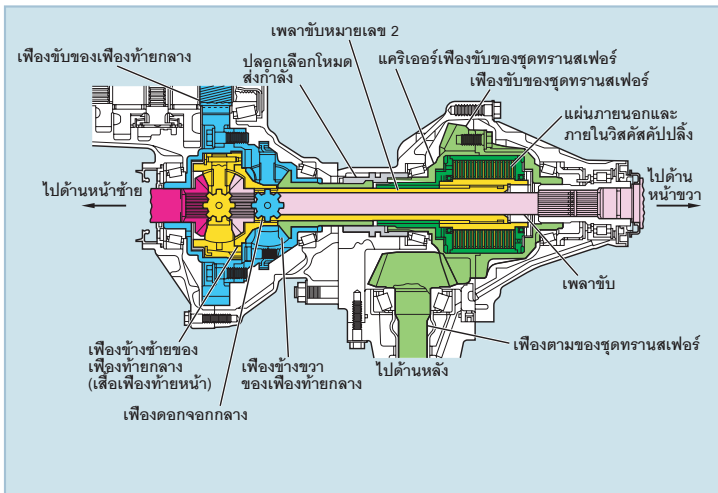
2. การขับเคลื่อนที่ล้อหน้าลื่นไถล (ความเร็วรอบของล้อหน้า > ความเร็วรอบของล้อหลัง)  
ชุดเฟืองท้ายกลางส่งแรงบิดไปยังล้อหลังมากขึ้น
3. การขับเคลื่อนที่ล้อหลังลื่นไถล (ความเร็วรอบของล้อหน้า = ความเร็วรอบของล้อหลัง)  
ชุดเฟืองท้ายกลางส่งแรงบิดไปยังล้อหลังมากขึ้น

(3) กลไกลอคชุดเฟืองท้ายกลาง

เมื่อเปิดสวิตช์ลอคชุดเฟืองท้ายกลาง มอเตอร์เปลี่ยนเกียร์ลอคชุดเฟืองท้ายกลางที่อยู่ในแอกซ์ชิวเอเตอร์เปลี่ยนเกียร์ของเกียร์ทรานสเฟอ์จะทำงาน  
นี้จะเลื่อนก้ามปล็อคชุดเฟืองท้ายกลางและทำการลอคชุดเฟืองท้ายกลาง

(3/3)

**ชุดทรานสเฟอ์ E150F2 แบบวิสคัสคัปปลิ่ง**



**ชุดเฟืองท้ายกลางและเกียร์ส่งกำลัง**

**1. ชุดทรานสเฟอ์**

ตำแหน่งของชุดเฟืองท้ายกลาง, เฟืองท้ายหน้า, เฟืองขับของชุดทรานสเฟอ์ และเฟืองตามของชุดทรานสเฟอ์ จะใกล้เคียงกับชุดเฟืองท้ายกลางแบบบล็อกด้วยกลไกมาก แต่วิสคัสคัปปลิ่งจะติดตั้งอยู่ในบล็อกเกียร์ทรานสเฟอ์ เพื่อจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายกลาง ชุดเฟืองท้ายกลางมีส่วนประกอบหลักคือ เสื้อด้านขวาของชุดเฟืองท้ายกลาง, เสื้อกลางของชุดเฟืองท้ายกลาง, เสื้อด้านซ้ายของชุดเฟืองท้ายกลาง, เฟืองพีเนียนของชุดเฟืองท้ายกลาง, และเฟืองข้างด้านขวาของชุดเฟืองท้ายกลาง

(1/4)

**2. การส่งผ่านกำลัง**

**(1) ขณะขับเคลื่อนในทางตรง**

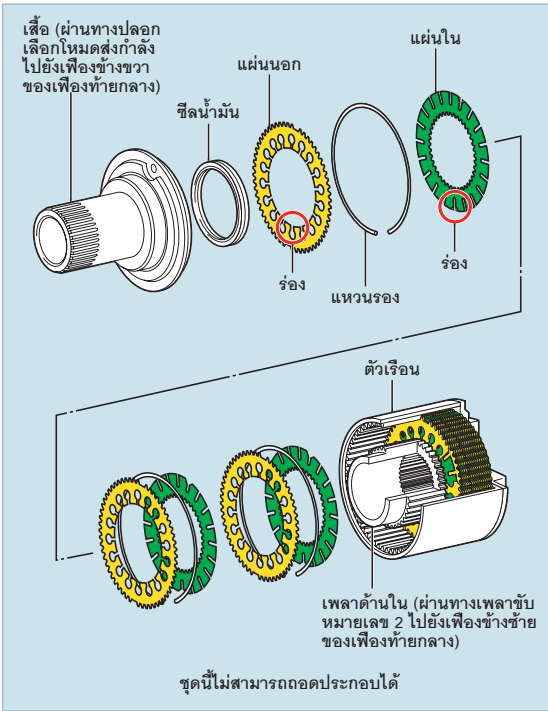
การส่งผ่านกำลังของเครื่องยนต์จากเฟืองขับของชุดเฟืองท้ายกลางไปยังเฟืองข้างด้านซ้ายและขวาของ ชุดเฟืองท้ายกลาง จะเหมือนกับการส่งผ่านกำลังในชุดเฟืองท้ายกลางแบบบล็อกด้วยกลไก

กำลังจากเฟืองด้านขวาของชุดเฟืองท้ายกลาง จะถูกส่งผ่านปลอกเลือกโหมดส่งกำลังไปยังเฟืองขับของเกียร์ทรานสเฟอ์ เฟืองตามของเกียร์ทรานสเฟอ์และเฟลาขับกลางหลังและจะถูกส่งไปยังแผ่นนอกของวิสคัสคัปปลิ่งด้วย เนื่องจากเฟลาขับกลางหมายเลข 2 ถูกสอดเข้ากับเฟืองข้างด้านซ้ายของชุดเฟืองท้ายกลาง กำลังจึงถูกส่งไปยังแผ่นในของวิสคัสคัปปลิ่งด้วย

**(2) ในระหว่างเลี้ยวรถ**

เนื่องจากวิสคัสคัปปลิ่งจะทำการลดความแตกต่างของจำนวนรอบการหมุนระหว่างเฟืองข้างด้านซ้ายและขวาของชุดเฟืองท้ายกลาง การทำงานของชุดเฟืองท้ายกลางจึงถูกจำกัด การจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้าย ไม่รุนแรงมากจนไปขัดขวางการเลี้ยวรถที่ราบรื่น

(2/4)



### 3. ชุดเฟืองท้ายกลาง (วิสคัสคัปปลิ่ง)

#### (1) โครงสร้าง

เฟืองของชุดเฟืองท้ายกลางเป็นแบบเฟืองดอกจอกและกลไกล็อกชุดเฟืองท้ายกลางเป็นแบบวิสคัสคัปปลิ่ง

วิสคัสคัปปลิ่งจะถูกติดตั้งอยู่ที่ยึดเฟืองแหวนของเกียร์ส่งกำลัง แผ่นในของวิสคัสคัปปลิ่งจะถูกยึดติดกับเฟืองข้างด้านซ้ายของชุดเฟืองท้ายกลางและเสื้อด้านหน้าของชุดเฟืองท้าย ขณะที่แผ่นนอกของวิสคัสคัปปลิ่งจะยึดติดกับที่ยึดเฟืองแหวนและเฟืองข้างด้านขวาของชุดเฟืองท้ายกลาง

เนื่องจากวิสคัสคัปปลิ่งถูกติดตั้งอยู่ที่ยึดเฟืองแหวนของเกียร์ส่งกำลัง โครงสร้างจึงถูกเปลี่ยนจากเพลาด้านในแบบสามแกน โดยยึดตามเกียร์แบบล็อกด้วยกลไก ไปเป็นแบบสี่แกน วิสคัสคัปปลิ่งเป็นแบบหนึ่งของคลัตช์น้ำมันซึ่งส่งผ่านแรงบิดโดยอาศัยแรงหนืดของน้ำมัน ใช้แรงหนืดนี้ในการควบคุมการทำงานของชุดเฟืองท้ายกลาง ส่งผลกับชุดเฟืองท้ายกลางเหมือนกับที่เกิดกับ LSD (เฟืองท้ายแบบล็อกได้-Limited Slip Differential)

(3/4)

#### (2) การทำงาน

ชุดเฟืองท้ายกลางแบบวิสคัสคัปปลิ่งจะทำงานเมื่อมีความแตกต่างของความเร็วรอบของแผ่นใน (ด้านหน้า) และแผ่นนอก (ด้านหลัง) ของวิสคัสคัปปลิ่ง โดยจะส่งกำลังและจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายกลาง

แรงบิดจะส่งผ่านโดยอาศัยแรงหนืดของน้ำมันซิลิโคน

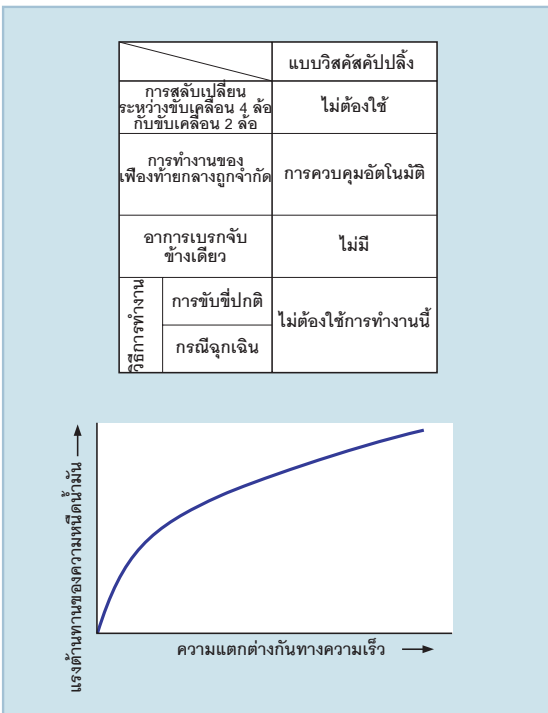
**<1> เมื่อแผ่นทั้งสองหมุนด้วยความเร็วเดียวกัน**  
จะไม่มีแรงหนืดเกิดขึ้น

**<2> เมื่อแผ่นทั้งสองหมุนด้วยความเร็วไม่เท่ากัน**  
เมื่อแผ่นทั้งสองเริ่มหมุนด้วยความเร็วต่างกัน อนุภาคของน้ำมันซิลิโคนจะถูกดึงแยกออกจากกันทำให้เกิดแรงหนืดขึ้น แรงหนืดนี้จะลดความแตกต่างของความเร็วรอบของจานทั้งสอง

#### <3> คุณลักษณะของแรงบิดที่ถูกส่งผ่าน

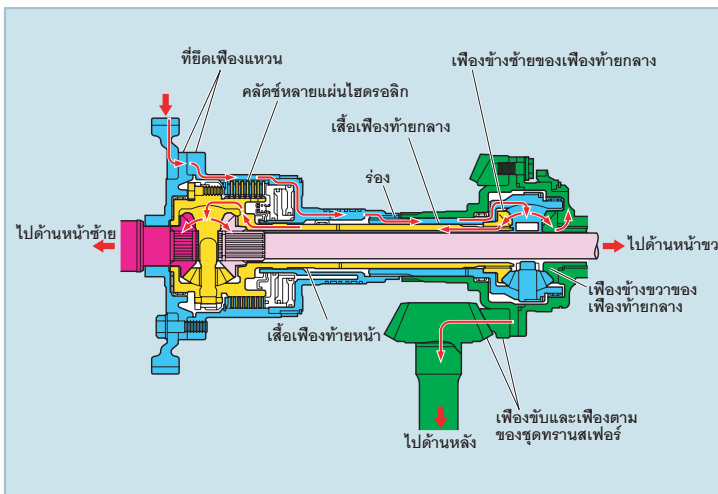
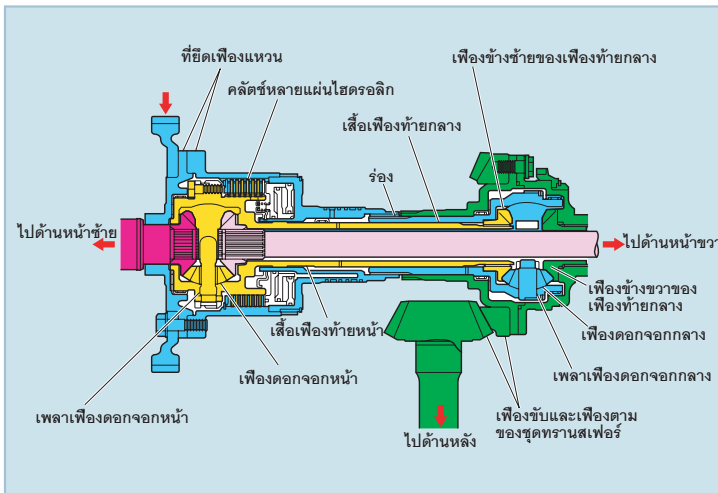
- ในระหว่างการทำงานปกติ
  - ระดับของแรงหนืดที่เกิดจากความแตกต่างของความเร็วรอบของแผ่นในและนอกจะเพิ่มขึ้นหรือลดลง เป็นสัดส่วนตามระดับความเร็วที่แตกต่างกัน
- ระหว่างฮัมปิง
  - ถ้าวิสคัสคัปปลิ่งยังคงทำงานโดยที่แผ่นในและนอกหมุนด้วยความเร็วรอบที่ต่างกันมาก อนุภาคและความดันภายในวิสคัสคัปปลิ่งจะเพิ่มขึ้น
  - แผ่นในซึ่งสามารถเคลื่อนที่ตามแนวแกนได้ จะถูกดึงไปทางด้านข้างที่มีความดันต่ำกว่ามีผลให้แผ่นในสัมผัสกับแผ่นนอกโดยตรงเพื่อสร้างแรงต้านสูง
  - สภาวะนี้เรียกว่าฮัมปิงเนื่องจากไม่มีความแตกต่างของความเร็วรอบระหว่างแผ่นในและแผ่นนอกในช่วงฮัมปิง อนุภาคและความดันภายในวิสคัสคัปปลิ่งจะลดลง ฟองที่ถูกอัดไว้จะขยายตัวอีกครั้งและจะแยกแผ่นในออกจากแผ่นนอก

(4/4)



คลิกที่รูปหลอดไฟหรือข้อความที่ขีดเส้นใต้

**ชุดทรานสเฟอ์ A540H แบบคลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก**



**ชุดเฟืองท้ายกลางและเกียร์ทรานสเฟอ์**

**1. ชุดทรานสเฟอ์**

ตำแหน่งของชุดเฟืองท้ายกลางจะแตกต่างกันตามแบบวิสคัสคัปปลิ่งและแบบล้อยึดด้วยกลไกชุดเฟืองท้ายกลางจะแยกกับเฟืองท้ายหน้า เฟืองท้ายหน้าจะติดตั้งอยู่ที่ยึดเฟืองแหวนโดยสามารถหมุนได้อย่างอิสระภายในที่ยึดขณะเดียวกัน แผ่นคลัตช์หลายแผ่นควบคุมด้วยไฮดรอลิกที่ใช้จำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายกลางจะถูกติดตั้งอยู่ที่ยึดนี้

ในรถยนต์รุ่นใหม่จะไม่มีปุ่มสวิตซ์ การจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายจะถูกควบคุมโดยอัตโนมัติตลอดเวลาเนื่องจากแรงดันไฮดรอลิกถูกควบคุมด้วย Engine & ECT ECU

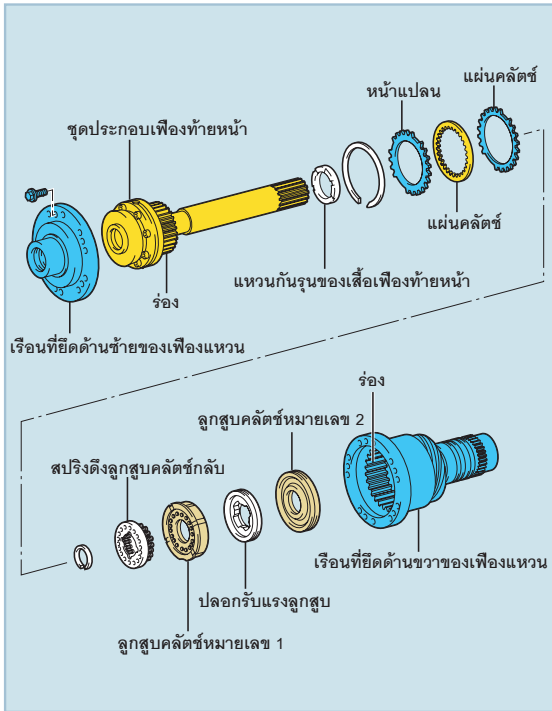
(1/4)

**2. การส่งผ่านกำลัง**

(1) ขณะขับเคลื่อนในทางตรง กำลังจะถูกแบ่งออกเป็นสองส่วนที่ชุดเฟืองท้ายกลางกำลังส่วนหนึ่งจะถูกส่งไปยังเฟืองท้ายหลังผ่านเฟืองด้านขวาของชุดเฟืองท้ายกลางอีกส่วนหนึ่งจะถูกส่งไปยังเพลาลูกเบี้ยวหน้าผ่านทางเฟืองท้ายหน้า

(2) ในระหว่างเลี้ยวรถ เมื่อความแตกต่างของความเร็วรอบระหว่างล้อหน้าและหลังมากขึ้น ชุดเฟืองท้ายกลางจะทำงาน สร้างความแตกต่างของความเร็วรอบระหว่างที่ยึดเฟืองแหวนกับเสื้อเฟืองท้ายหน้าเมื่อเหตุการณ์นี้เกิดขึ้น แรงดันไฮดรอลิกจะถูกส่งไปยังแผ่นคลัตช์หลายแผ่นควบคุมด้วยไฮดรอลิกผ่านของเหลว ซึ่งจะทำให้ความแตกต่างนี้ลดลงด้วยแรงเสียดทานที่เกิดขึ้นเพื่อใช้ลดความแตกต่างนี้จะต่างกันไปตามสภาพการขับขี่ และแรงขับสูงสุดจะถูกกระจายไปยังเฟืองท้ายหน้าและเฟืองท้ายหลังอยู่ตลอดเวลา

(2/4)



### 3. เฟืองท้ายกลาง

#### (1) โครงสร้าง

เฟืองของชุดเฟืองท้ายกลางเป็นแบบเฟืองดอกจอกและกลไก ล็อคชุดเฟืองท้ายกลางเป็นแบบแผ่นคลัตช์หลายแผ่นควบคุม ด้วยไฮดรอลิก

ชุดเฟืองท้ายกลางแบบนี้ใช้แผ่นคลัตช์หลายแผ่นควบคุมด้วย ไฮดรอลิกเป็นกลไกล็อคชุดเฟืองท้าย

แผ่นคลัตช์หลายแผ่นควบคุมด้วยไฮดรอลิกประกอบด้วยจาน คลัตช์ด้านใน แผ่นคลัตช์ด้านนอกและลูกสูบกดคลัตช์จะติดอยู่ ข้างเฟืองท้ายหน้า

#### (2) หลักการทำงาน

เมื่อมีแรงดันไฮดรอลิกกระทำกับลูกสูบ จานคลัตช์และแผ่น คลัตช์จะถูกกดติดกันแน่นและจำกัดความแตกต่างของความ เร็วรอบของที่ยึดเฟืองแหวนด้านแผ่นคลัตช์กับความเร็วนรอบ ของเฟืองท้ายหน้าด้านจานคลัตช์

หากล้อหน้าติดอยู่ในหลุมและหมุน การทำงานของชุดเฟือง ท้ายกลางจะถูกจำกัดด้วยคลัตช์ ทำให้กำลังสามารถส่งผ่านไป ยังล้อหลังทำให้รถสามารถออกจากหลุมได้โดยง่าย

ระหว่างการขับชปีคิตที่เกียร์ "D" เนื่องจากแรงจำกัดการทํางานของชุดเฟืองท้ายมีไม่มากการขับชปีจึงราบเรียบ ในตอน เลี้ยวรถที่ความเร็วต่ำหรือตอนจอดรถ และทำให้อาการเบรก จับข้างเดียวไม่เกิดขึ้นที่เกียร์ "L" และ "R" เนื่องจากแรง จำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายมีมากขึ้น กำลังที่ส่งไปที่ล้อ จึงมากเพียงพอที่จะลดรถขึ้นเวลาที่ติดหลุม

(3/4)

		แบบคลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก	
		รุ่นใหม่กว่า	รุ่นเก่า
การสลับเปลี่ยน ระหว่างชปีคิต 4 ล้อ กับชปีคิต 2 ล้อ	การสลับเปลี่ยน	ไม่ต้องใช้	ไม่ต้องใช้
	การจำกัดการหมุน ของเฟืองท้ายกลาง	การควบคุม อัตโนมัติ	สวิทช์ควบคุมอัตโนมัติ OFF (FREE)*
อาการเบรกจับข้างเดียว	ไม่มี	ไม่มี	ไม่มี
วิธีการทำงาน	การขับชปีคิต	การควบคุม อัตโนมัติ	โดยปกติจะเป็นแบบ อัตโนมัติ(AUTO) (ไม่ต้องสลับเปลี่ยน)
	กรณีฉุกเฉิน		

\* โหมด ปิด (OFF) ใช้สำหรับการทดสอบเบรกและเมื่อลากรด

#### (3) คุณสมบัติ

ให้การควบคุมแรงจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายที่ยอดเยี่ยม ตามตำแหน่งของคันเกียร์อัตโนมัติ, มุมเปิดลิ้นเร่งและความเร็ว ของรถ

ในรถรุ่นใหม่ คอมพิวเตอร์ถูกนำมาใช้เป็นตัวควบคุมแรงจำกัดการ ทำงานของชุดเฟืองท้ายตามความเร็วของรถและความแตกต่างของ ความเร็วรอบระหว่างล้อหน้าและหลังเพื่อการขับชปีที่เรียบในทุก สภาพะ ไม่ว่าจะเป็นการขับชปีบนทางโคลน เวลาเลี้ยวรถหรือเวลา ขับในทางตรง

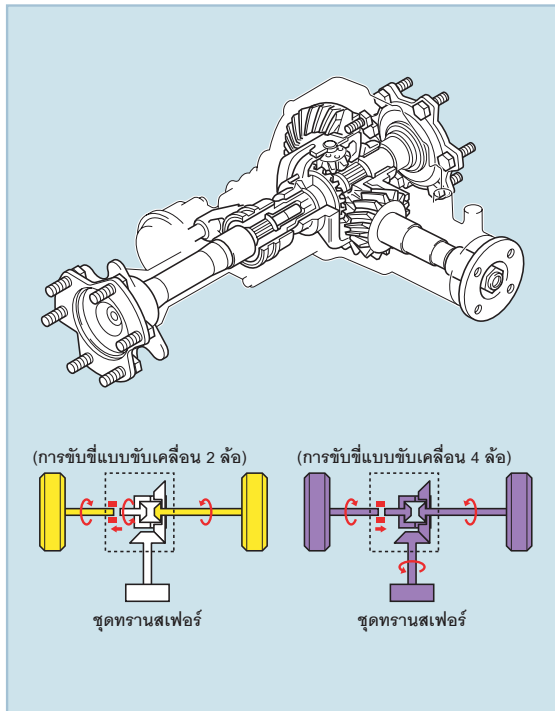
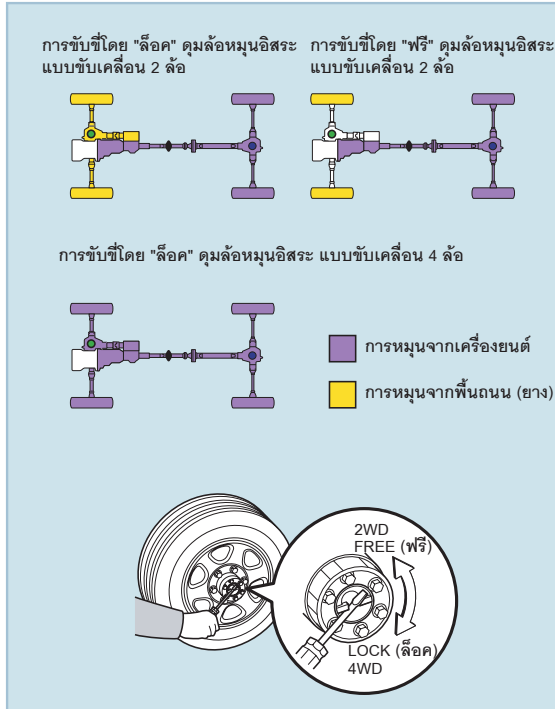
#### ข้อแนะนำ:

ในรถรุ่นเก่าจะมีสวิทช์ควบคุมชุดเฟืองท้ายกลาง เมื่อขับชปีในโหมด "Off" สภาพะจะเหมือนกับเมื่อเฟืองท้ายแบบล็อค ด้วยกลไกทำงานในขณะที่สวิทช์ล็อคเฟืองท้ายอยู่ที่ OFF

(4/4)



### ระบบอื่นๆ



คลิกที่รูปหลอดไฟหรือข้อความที่ขีดเส้นใต้

### ระบบอื่นสำหรับรถยนต์ขับเคลื่อนสี่ล้อ

#### 1. คมล้อหมุนอิสระ

คมล้อหมุนอิสระจะใช้กับรถยนต์ขับเคลื่อนสี่ล้อแบบบางเวลาแบบ FR ระบบนี้ใช้กลไกคลัตช์เพื่อตัดและต่อล้อกับเพลาล้อ ในโหมดขับเคลื่อนสองล้อ ล้อหน้าจะส่งผ่านการหมุนไปยังเพลาล้อหน้า ชุดเฟืองท้ายหน้า และเพลากลางทำให้เกิดการสั่นสะเทือนและเสียงดังขึ้นในรถยนต์และทำให้สิ้นเปลืองน้ำมันมากขึ้น ดังนั้น บนทางขรุขระ สภาพถนนที่ไม่ดี หรือทางที่ปกคลุมด้วยหิมะ คมล้อหมุนอิสระจะถูกล็อกไว้ที่โหมดขับเคลื่อนสี่ล้อ แต่บนทางปกติและทางที่วิ่งด้วยความเร็วสูง คมล้อหมุนอิสระจะอยู่ที่ตำแหน่งฟรีให้เป็นการขับเคลื่อนสองล้อ วิธีเปลี่ยนคมไปที่ตำแหน่ง "LOCK" และ "FREE" เป็นแบบธรรมดาที่ต้องลงไปเปลี่ยนเองนอกตัวรถ กับแบบอัตโนมัติซึ่งจะสามารถเปลี่ยนได้โดยอัตโนมัติและยังมีแบบผสมที่รวมเอาทั้งแบบธรรมดาและแบบอัตโนมัติเข้าไว้ด้วยกัน

#### ข้อแนะนำ:

เมื่อเกียร์ทรานสเฟอ์อยู่ในระบบขับเคลื่อนสี่ล้อ ห้ามมิให้คมอยู่ในตำแหน่ง "FREE"

#### ข้อควรระวัง:

แบบอัตโนมัติสามารถเปลี่ยนได้เมื่อรถวิ่งในทางตรง ไปข้างหน้าเท่านั้น โปรดดูคู่มือการใช้งานให้ละเอียดก่อนทำการเลือกเปลี่ยนปุ่ม

(1/2)

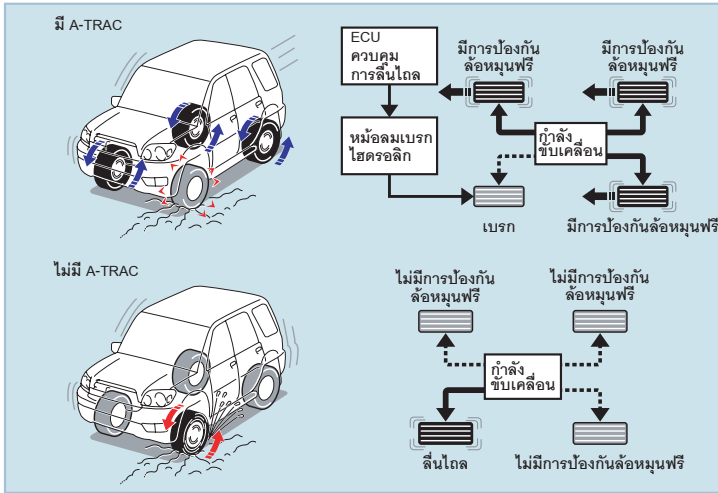
#### 2. ADD (เฟืองท้ายแบบตัดอัตโนมัติ-Automatic Disconnecting Differential)

เป็นเฟืองท้ายหน้าที่มีกลไกตัดและต่อเพลาคอมล้อที่จะไม่ใช่เป็นเพลาล้อส่งกำลังในขณะที่ยกขับเคลื่อน 4WD แบบบางเวลา อยู่ในระบบขับเคลื่อนสองล้อ โดยขึ้นอยู่กับคันเกียร์ทรานสเฟอ์ไปที่ระบบขับเคลื่อนสองล้อหรือ 4WD

เฟืองท้ายแบบตัดอัตโนมัติจะตัดและต่อเพลาคอมล้อขวาหรือซ้ายด้วยแอ็คชูเอเตอร์ที่ต่อไปยังสวิทช์ของเกียร์ทรานสเฟอ์ จึงไม่จำเป็นต้องเปลี่ยนระบบด้วยคมล้อหมุนอิสระนอกจากนี้ เพื่อที่จะทำให้สามารถเปลี่ยนจากระบบขับเคลื่อนสองล้อไปเป็นระบบขับเคลื่อนสี่ล้อในขณะขับเคลื่อน เกียร์ทรานสเฟอ์ มีกลไกการปรับความเร็วรอบเพื่อที่จะเริ่มหมุนระบบขับเคลื่อนที่ไม่ได้ใช้งานในขณะขับเคลื่อนระบบขับเคลื่อนสองล้อ

นอกจากนี้ ยังมีปุ่มเลือกระบบขับเคลื่อน 2-4 ล้อ (เป็นสวิทช์ปุ่มกด) หรือสวิทช์ควบคุมการขับเคลื่อนสี่ล้ออยู่ภายในรถ

#### ข้อมูลอ้างอิง:



**ข้อควรระวังเมื่อทำการลาก**

วิธีการลาก	สภาพ	เบรกมือ	ตำแหน่งคันเกียร์ T/M	ตำแหน่งคันเลื่อนของชุดทรานสเฟอ์ (เฉพาะ HF2A)	ลิค็อกเฟืองท้ายกลาง (สวิตช์ควบคุม)	เพ็องท้ายกลาง
A. รถบรรทุกพื่นราบ			M/T ทุกตำแหน่ง			
B. รถบรรทุกแบบยกล้อขึ้นจากด้านหน้า/ด้านหลัง		จับ	A/T ช่วง "P"	ตำแหน่ง "H"	"OFF" หรือ "AUTO"	สภาพการขับเคลื่อนปกติ
C. การลากด้วยสายเคเบิลหรือเชือก		ปล่อย	M/T เกียร์ว่าง	ตำแหน่ง "N"	"OFF"	↑
D. แบบสลิงพร้อมชุดล้อเลื่อน		จับ	M/T ตำแหน่งใดๆ	ตำแหน่ง "H"	"OFF" หรือ "AUTO"	↑
E. แบบสลิง		ปล่อย	M/T เกียร์ว่าง	ตำแหน่ง "N"	"OFF"	↑
F.						

**ข้อมูลอ้างอิง**

**ระบบ A-TRAC (ป้องกันล้อหมุนฟรี)**

ระหว่างการขับเคลื่อนบนพื้นผิวที่ขรุขระ ระบบนี้จะช่วยควบคุมกำลังของเครื่องยนต์และแรงดันน้ำมันเบรกที่ส่งไปยังล้อที่หมุนฟรี และจะกระจายแรงขับเคลื่อนที่อาจจะสูญเสียไปกับการลื่นไถลไปยังล้อที่เหลือทั้งสามเพื่อที่จะจำกัดการลื่นไถลของล้อรถยนต์ส่งผลให้ความสามารถในการขับเคลื่อนทางขรุขระและความสามารถในการดึงตัวเองออกจากหล่มเพิ่มขึ้น

(1/1)

**ข้อพึงระวังเมื่อทำการลาก**

1. ใช้วิธีใดวิธีหนึ่งจาก A, B หรือ C เพื่อลากจูงรถ
2. ถ้ามีปัญหาเกี่ยวกับช่วงล่างหรือชุดทรานสเฟอ์ ให้ใช้วิธีการลากจูงแบบ A (ยกรถทั้งคันขึ้นบนรถลาก) หรือวิธี B (รถลากแบบยกล้อขึ้น)
3. วิธีที่แนะนำ: A หรือ B  
วิธีฉุกเฉิน: C

**ข้อควรระวัง:**

- ให้สังเกตข้อพึงระวังต่อไปนี้เมื่อลากจูงรถที่มีเกียร์อัตโนมัติโดยใช้วิธีฉุกเฉิน C:
    - ความเร็วสูงสุดในการลากจูง 30 กิโลเมตรต่อชั่วโมง (18 ไมล์ต่อชั่วโมง)
    - ระยะทางในการลากจูงสูงสุด 80 กิโลเมตร (50 ไมล์)
  - ในรถยนต์บางรุ่น สามารถใช้วิธีการลากจูงแบบ D หรือ E ได้ อย่างไรก็ตาม ในรถยนต์หลายรุ่น วิธีการลากจูงแบบ D หรือ E จะทำให้เกิดความเสียหายกับกันชน เครื่องยนต์ บุชยางรองรับปีกนกตัวล่าง คอนเดนเซอร์ของเครื่องปรับอากาศ และอื่นๆ ในระหว่างการลากจูง จึงไม่ควรใช้วิธีนี้
  - วิธีการลากจูงแบบ F เป็นอันตรายจึงไม่ควรใช้ ถ้าลากจูงรถด้วยวิธีดังกล่าว จะมีโอกาสที่ชุดทรานสเฟอ์จะเกิดความร้อนสูงและเสียหาย หรือมีโอกาสที่ล้อหน้าจะลื่นไถลออกจากชุดล้อเลื่อน
- อย่าลากจูงรถขับเคลื่อนสี่ล้อโดยใช้วิธีที่ทำให้ล้อที่ถูกยกขึ้น ไม่สามารถหมุนได้

(1/1)

### ข้อควรระวังเมื่อให้บริการ

**A. แบบกลไกควบคุมเฟืองท้ายกลาง**

- แบบล็อกคลอก
- แบบวิสคัสคัปปลิง
- แบบคลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก

**B. ตำแหน่งหมุดเฟืองท้ายกลาง**  
แตกต่างกันตามโหมดให้ดูคู่มือซ่อม

**C. ล้อควรจะสัมผัสกับพื้น หรือควรยกขึ้น**

**D. การถอดเพลากลาง**

**E. ตำแหน่งเกียร์**

**F. ตำแหน่งเกียร์ทรานสเฟอร์**

ช่วง "H"      ช่วง "N"

**G. ความเร็วในการทดสอบสูงสุด(มาตรฐานความเร็ว)**

ต่ำกว่า 0.5 กม./ชม. (0.3 ไมล์/ชม.)	ต่ำกว่า 50 กม./ชม. (30 ไมล์/ชม.)	เกินกว่า 50 กม./ชม. (30 ไมล์/ชม.)
--	--	---

**H. เวลาทดสอบสูงสุด**  
ภายใน 60 วินาที

ให้สังเกตข้อพึงระวังต่อไปนี้ด้วย:

- ห้ามเร่งหรือชะลอความเร็วทันที
- สังเกตข้อพึงระวังอื่นๆ ที่ไม่ว่างสำหรับการทดสอบแต่ละอย่าง

### ก่อนจะเริ่มการตรวจสอบ

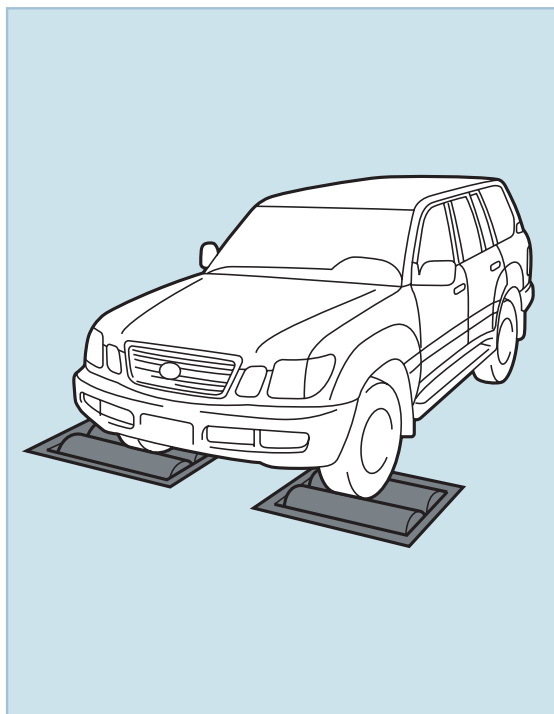
รถยนต์ขับเคลื่อนสี่ล้อแบบตลอดเวลาจะมีระบบเฟืองท้ายกลางติดตั้งอยู่

เมื่อทำการตรวจสอบหรือซ่อมแซมรถยนต์ขับเคลื่อนสี่ล้อแบบตลอดเวลาที่จะต้องทำการหมุนล้อหน้าหรือล้อหลัง (การตรวจสอบระบบเบรก, การตรวจสอบมาตรวัดความเร็ว, การถ่วงล้อแบบถ่วงบนรถและอื่นๆ) หรือเมื่อลากจูงรถ จะต้องระมัดระวังตามข้อพึงระวังทางด้านซ้ายมือ

ถ้าการเตรียมการหรือขั้นตอนการทดสอบไม่ถูกต้อง การตรวจสอบจะไม่เป็นผลสำเร็จและอาจเกิดอันตรายได้ดังนั้น ก่อนที่จะเริ่มทำการตรวจสอบหรือซ่อมแซมต้องตรวจสอบตามรายการ A ถึง H ที่แสดงทางด้านซ้ายมือ

สิ่งสำคัญสำหรับการตรวจสอบแต่ละแบบได้อธิบายไว้ในภาพสำหรับรายละเอียดของขั้นตอนในการตรวจสอบแต่ละแบบ ให้ดูคู่มือซ่อมที่เกี่ยวข้องสำหรับการตรวจสอบนอกวิธีอื่นเนื่องจากที่แสดงข้างล่างนี้ ให้ทำความเข้าใจวิธีการทำงานของเครื่องทดสอบ ระบบจำกัดการทำงานของชุดเฟืองท้ายและอื่นๆ ของชุดเฟืองท้ายกลางของรถยนต์ที่ตรวจสอบอย่างละเอียด

(1/1)



### การทดสอบแรงเบรก

#### 1. ความเร็วของรถยนต์:ต่ำกว่า 0.5 กิโลเมตรต่อชั่วโมง (0.3 ไมล์ต่อชั่วโมง)

เมื่อใช้วิธีทดสอบเบรกที่ความเร็วต่ำ ให้ทำตามคำแนะนำดังนี้

(1) วางล้อที่จะทดสอบ (ล้อหน้าหรือล้อหลัง) ลงบนเครื่องทดสอบ

(2) ให้ชุดเฟืองท้ายกลางอยู่ในตำแหน่ง Free

แบบล็อกด้วยกลไก:

- เปลี่ยนเกียร์ส่งกำลังไปที่ตำแหน่ง "H" (สำหรับ HF2A เท่านั้น)

- หมุนสวิตช์ล็อกชุดเฟืองท้ายกลางไปที่ตำแหน่ง OFF และตรวจดูว่าไฟสัญญาณของชุดเฟืองท้ายกลางดับแล้ว

แบบคลัตช์หลายแผ่น ไฮดรอลิก:

- หมุนสวิตช์ควบคุมชุดเฟืองท้ายกลางไปที่ตำแหน่ง OFF และตรวจดูว่าไฟสัญญาณของชุดเฟืองท้ายกลางดับแล้ว

(3) โยกคันเกียร์ไปที่ตำแหน่งเกียร์ว่างหรือ "N"

(4) ตัดเครื่องเดินเบา ใช้งานหม้อลมเบรกและทำการทดสอบ

#### ข้อแนะนำ:

วิธีการตรวจสอบที่แตกต่างจากวิธีการข้างบนจะถูกนำมาใช้กับรถยนต์ ที่คั้นโยกเลือกโหมดอยู่บนเกียร์โปรดดูรายละเอียดจากคู่มือซ่อม

(1/1)

หมายเลข	ชนิดของเครื่องวัดช่วงล่าง	แบบของกลไกควบคุมเพื่อถ่ายกลาง	สวิทช์ (ล็อค) ควบคุมเพื่อถ่ายกลาง	สภาพรถยนต์	ความเร็วรถและเวลาที่ทดสอบ
1	เครื่องวัดช่วงล่างแบบ 2 ล้อ	• วิสคัสคัปปลิง • คลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก • ล็อคคัลไก	— "OFF" (ฟรี) หรือ -(RAV4) "ON" (ล็อค)	รถเพลากลาง 	ความเร็วต่ำ (50 กม./ชม. [30 ไมล์/ชม.] หรือน้อยกว่า) และ 1 นาทีหรือน้อยกว่า  ไม่มีข้อจำกัดในความเร็วรถหรือระยะเวลาในการทดสอบ
2	เครื่องวัดช่วงล่างแบบอิสระ 4 ล้อ	• วิสคัสคัปปลิง • คลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก • ล็อคคัลไก	— "AUTO" หรือ -(RAV4) "ON" (ล็อค)		ความเร็วต่ำ (50 กม./ชม. [30 ไมล์/ชม.] หรือน้อยกว่า) และ 1 นาทีหรือน้อยกว่า  ไม่มีข้อจำกัดในความเร็วรถหรือระยะเวลาในการทดสอบ
3	เครื่องวัดช่วงล่างแบบขับเคลื่อน 4 ล้อ	• ล็อคคัลไก • วิสคัสคัปปลิง • คลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก	"OFF" (ฟรี) — "AUTO" หรือ -(RAV4)		ไม่มีข้อจำกัดในความเร็วรถหรือระยะเวลาในการทดสอบ

**การตรวจสอบมาตรฐานวัดความเร็วหรือการตรวจสอบอื่น ๆ**

เครื่องมือตรวจสอบมาตรฐานวัดความเร็วหรือเครื่องวัดช่วงล่างจะถูกนำมาใช้

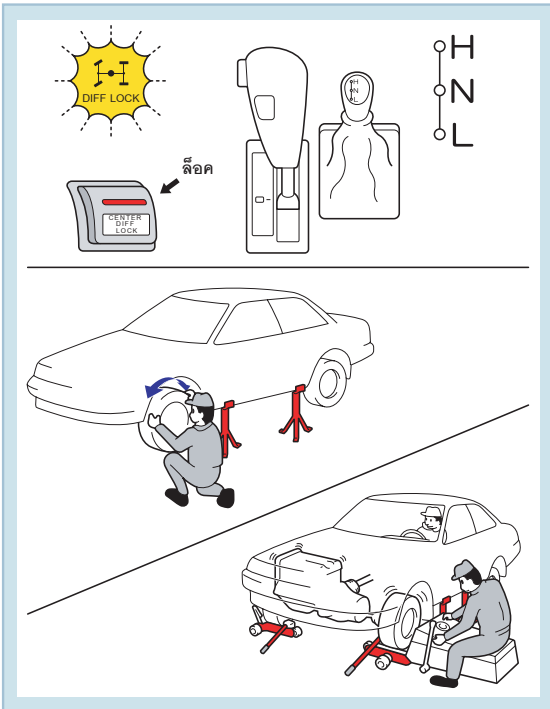
**ข้อแนะนำ:**

วิธีการตรวจสอบที่แตกต่างจากวิธีการทางซ้ายมือ จะถูกนำมาใช้กับรถยนต์ ที่คืนโยกเลือกใหม่ต่อยุบนเกียร์โปรดดูรายละเอียดจากคู่มือซ่อม

**ข้อควรระวัง:**

ต้องมั่นใจว่ารถจะไม่เลื่อนไหล  
อย่างเหยียบเบรกหรือคลัตช์ทันที อย่าวางเครื่องหรือลดความเร็วอย่างกะทันหัน  
ต้องตรวจสอบให้แน่ใจในค่าความเร็วสูงสุดและระยะเวลาขณะที่ใช้ในการตรวจสอบ

(1/1)



**การถ่วงล้อแบบถ่วงบนรถ**

1. เมื่อทำการการถ่วงล้อแบบถ่วงบนรถกับรถยนต์ขับเคลื่อนสี่ล้อแบบตลอดเวลา เพื่อป้องกันการหมุนของล้อด้วยความเร็วที่ต่างกันหรือในทิศทางที่ต่างกันไปในแต่ละล้อ (ซึ่งอาจนำไปสู่ความเสียหายของชุดเฟืองท้ายกลางหรือเฟืองในกระปุกเกียร์) โปรดดูข้อพึงระวังต่อไปนี้:

- (1) ล้อทั้งสี่จะต้องถูกยกขึ้นให้พ้นจากพื้น
- (2) ชุดเฟืองท้ายกลางแบบล็อคด้วยกลไกควรวอยู่ในตำแหน่ง LOCK (และเกียร์ส่งกำลังอยู่ในตำแหน่ง "H") ชุดเฟืองท้ายกลางแบบแผ่นคลัตช์หลายแผ่นควบคุมด้วยไฮดรอลิกพร้อมสวิทช์ควบคุมชุดเฟืองท้ายกลางและคันโยกเลือกใหม่ควรวอยู่ในโหมด LOCK สวิทช์ควบคุมชุดเฟืองท้ายกลาง: OFF คันโยกเลือกใหม่: Lock ชุดเฟืองท้ายกลางแบบวิสคัสคัปปลิงควรวอยู่ในสภาพการขับเคลื่อน
- (3) ควรปล่อยเบรกมือจนสุด
- (4) ไม่ควรให้มีการลากเบรก
- (5) ล้อควรวจะถูกขับเคลื่อนด้วยทั้งเครื่องยนต์และเครื่องถ่วงล้อ

**ข้อควรระวัง:**

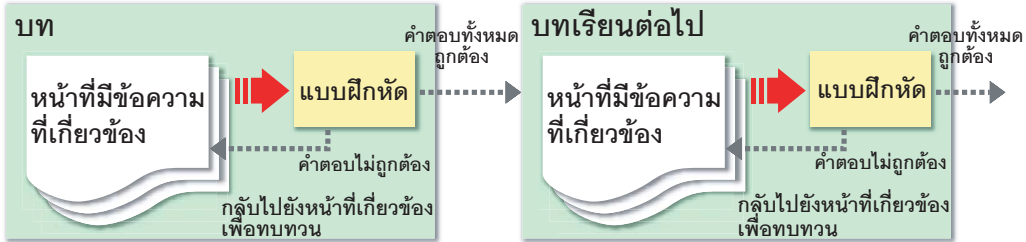
เมื่อทำการตามข้อ (5) ให้ระมัดระวังล้ออื่นๆ เนื่องจากล้ออื่นจะหมุนไปด้วยในเวลาเดียวกัน

2. ระมัดระวังการเร่งเครื่องกะทันหัน การลดความเร็วและการเบรกกะทันหัน
3. ทำการถ่วงล้อในขณะที่อยู่ในเกียร์ 3 หรือเกียร์ 4 (เกียร์อัตโนมัติให้ใช้เกียร์ "D" หรือเกียร์ "3")

(1/1)

### แบบฝึกหัด

ใช้แบบฝึกหัดตรวจสอบระดับความเข้าใจของคุณเกี่ยวกับเนื้อหาของบทนี้ หลังจากตอบแบบฝึกหัดแต่ละชุด คุณสามารถใช้ปุ่มข้อมูลอ้างอิงตรวจสอบหน้าที่เกี่ยวข้องกับคำถามปัจจุบัน เมื่อคำตอบของคุณไม่ถูกต้อง โปรดกลับไปข้อคำถามเพื่อทบทวนเนื้อหาและค้นหาคำตอบที่ถูกต้อง ถ้าตอบคำถามทั้งหมดได้ถูกต้อง คุณสามารถข้ามไปยังบทต่อไปได้



**คำถาม - 1**

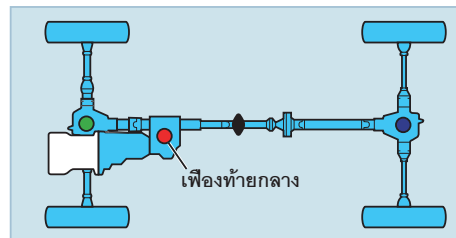
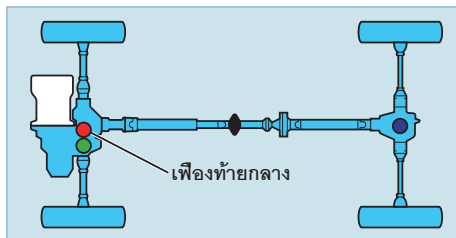
ให้ตอบว่าข้อความต่อไปนี้ถูกหรือผิด

ข้อ	คำถาม	ถูก หรือ ผิด	คำตอบที่ถูกต้อง
1	อาการเบรกจับข้างเดียวจะเกิดกับรถยนต์ 4WD ทุกประเภท	<input type="radio"/> ถูก <input type="radio"/> ผิด	<input type="text"/>
2	กลไกล็อกชุดเฟืองท้ายกลางมีหลายแบบ เช่น แบบวิสคัสคัปปลิงและแบบคลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก	<input type="radio"/> ถูก <input type="radio"/> ผิด	<input type="text"/>
3	ดุมล้อหมุนอิสระจะถูกติดตั้งอยู่บนระบบขับเคลื่อนสี่ล้อแบบตลอดเวลา	<input type="radio"/> ถูก <input type="radio"/> ผิด	<input type="text"/>
4	เมื่อมีการลากจูงรถขับเคลื่อนสี่ล้อจะต้องยกรถทั้งคันขึ้นบนรถลาก	<input type="radio"/> ถูก <input type="radio"/> ผิด	<input type="text"/>

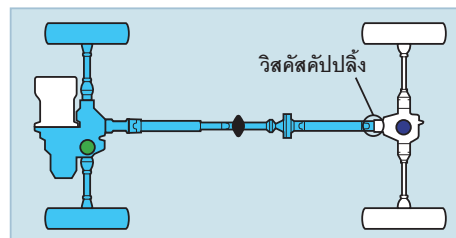
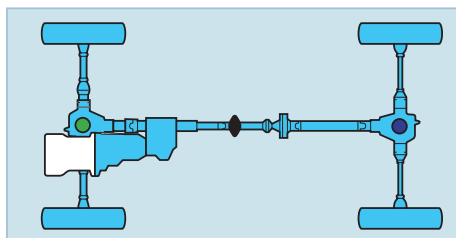
**คำถาม - 2**

จากรูปต่อไปนี้ จงเลือกระบบส่งกำลังของระบบขับเคลื่อนสี่ล้อแบบตลอดเวลาที่มีพื้นฐานมาจากรถ FR

1. 2.



3. 4.

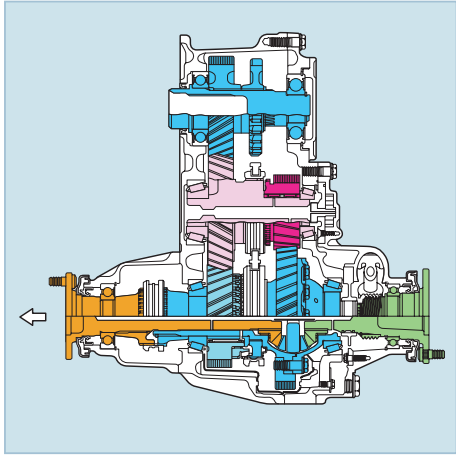


คำตอบ: 1.  2.  3.  4.

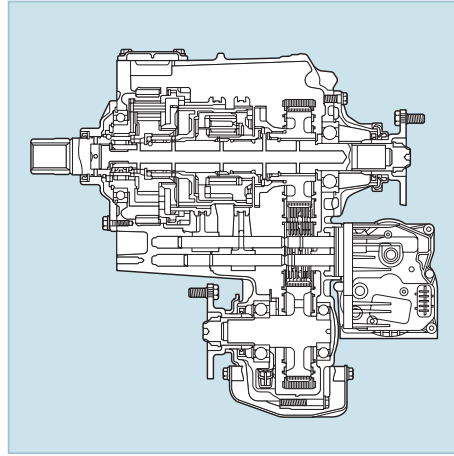
**คำถาม - 3**

รูปภาพต่อไปนี้แสดงเกียร์ส่งกำลังแบบต่างๆจากกลุ่มคำตอบต่อไปนี้ จงเลือกคำตอบที่ตรงกับข้อ a ถึง d

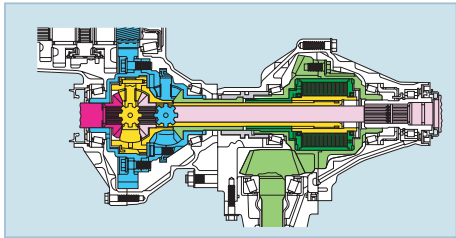
1.



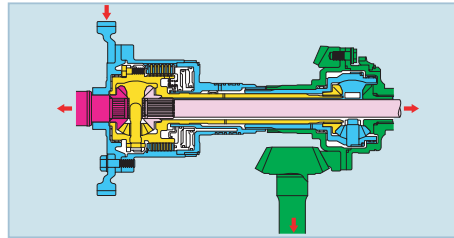
2.



3.



4.



- ก) VF4BM (แบบปรับตามแรงบิด)
- ข) E150F2 (แบบวิสคัสคัปปลิง)
- ค) HF2A (แบบล็อกด้วยกลไก)
- ง) A540H (แบบคลัตช์หลายแผ่นไฮดรอลิก)

คำตอบ: 1.  2.  3.  4.

**คำถาม - 4**

ข้อความต่อไปนี้เกี่ยวกับความแตกต่างระหว่างระบบ 4WD และ 2WD เลือกข้อความที่ถูกต้อง

- 1. น้ำหนักของรถ 4WD และ 2WD เท่ากันสำหรับรถรุ่นเดียวกัน
- 2. รถ 4WD ไต่ขึ้นทางชันได้ดีกว่ารถ 2WD
- 3. ระบบ 4WD ตลอดเวลาแบบ V-Flex เป็นระบบ ขับเคลื่อนสี่ล้อตลอดเวลา แต่สามารถเปลี่ยนเป็นระบบ 2WD ได้เมื่อจำเป็น
- 4. ต้องติดโช้บหลังสำหรับรถ 2WD ขณะที่จะต้องติดโช้บหน้าหรือโช้บหลังก็ได้สำหรับรถ 4WD